

EUCHNER


Istruzioni di impiego

Sistema di sicurezza
MGBS-P-L.-AR... Unicode/Multicode

IT

Contenuto


1.	Informazioni sul presente documento	4
1.1.	Validità.....	4
1.2.	Destinatari	4
1.3.	Legenda dei simboli.....	4
1.4.	Documenti complementari.....	4
2.	Uso conforme.....	5
3.	Descrizione della funzione di sicurezza	6
4.	Esclusione di responsabilità e garanzia	8
5.	Avvertenze di sicurezza generali.....	8
6.	Funzione	9
6.1.	Monitoraggio del meccanismo di ritenuta.....	9
6.2.	Uscita di segnalazione posizione porta (OD).....	9
6.3.	Uscita di segnalazione diagnosi (OI).....	9
6.4.	Uscita di segnalazione meccanismo di ritenuta (OL).....	9
6.5.	Esecuzione MGBS Extended	9
6.6.	Meccanismo di ritenuta nell'esecuzione MGBS-L1	9
6.7.	Meccanismo di ritenuta nell'esecuzione MGBS-L2	10
6.8.	Stati di commutazione.....	10
7.	Panoramica dei sistemi.....	11
7.1.	MGBS-P-... (con sblocco di fuga in opzione).....	11
7.2.	MGBS-H-.....	11
7.3.	AE-R-S1-... (per le varianti con sblocco di fuga)	11
7.4.	Dimensioni (rappresentazione a titolo di esempio)	12
7.5.	Dima di foratura (rappresentazione a titolo di esempio).....	13
8.	Sblocco manuale	14
8.1.	Sblocco ausiliario e sblocco ausiliario a chiave.....	14
8.1.1.	Azionare lo sblocco ausiliario	14
8.1.2.	Azionare lo sblocco ausiliario a chiave	14
8.2.	Sblocco di emergenza	15
8.2.1.	Azionare lo sblocco di emergenza	15
8.3.	Sblocco di fuga (opzionale).....	15
8.3.1.	Maniglia interna AE-R-S1 (per le varianti con sblocco di fuga).....	15
8.3.2.	Preparazione maniglia interna AE-R-S1	16
8.4.	Inserto di bloccaggio	17
8.5.	Sblocco a cavo bowden	17
8.5.1.	Posa del cavo bowden	17
9.	Modifica della direzione di azionamento del modulo di ritenuta	18

10.	Installazione	19
10.1.	Esempi di installazione	19
10.2.	Azionare lo sblocco di fuga.....	20
11.	Collegamento elettrico.....	21
11.1.	Note su 	22
11.2.	Sicurezza da guasti (fail-safe).....	22
11.3.	Protezioni dell'alimentazione	22
11.4.	Requisiti dei cavi di collegamento.....	23
11.5.	Lunghezza massima dei cavi	24
11.5.1.	Determinazione della lunghezza dei cavi in base alla tabella esemplificativa	25
11.6.	Collegamenti per modulo di ritenuta MGBS-...-AR-...-SAB-... con 2 connettori M12	26
11.7.	Collegamenti per modulo di ritenuta MGBS-...-AR-...-SH-... con connettore M23 (RC18)	26
11.8.	Collegamenti distributore a Y.....	27
11.9.	Collegamento di un singolo MGBS-AR	28
11.10.	Collegamento di più MGBS-AR in una catena di fincorsa.....	28
11.11.	Avvertenze per l'impiego con una centralina AR	30
11.12.	Avvertenze per il funzionamento con sistemi di controllo sicuri	30
11.13.	Collegamento del comando del meccanismo di ritenuta.....	31
11.13.1.	Comando del meccanismo di ritenuta per le varianti con collegamento IMM.....	31
11.13.2.	Comando del meccanismo di ritenuta per le varianti senza collegamento IMM	31
12.	Messa in servizio	32
12.1.	Indicatori LED.....	32
12.2.	Funzione di apprendimento per modulo maniglia (solo con valutazione Unicode)	32
12.2.1.	Apprendimento del modulo maniglia	33
12.2.2.	Funzione di apprendimento nel collegamento in serie, sostituzione e apprendimento del dispositivo.....	33
12.3.	Controllo funzionale	34
12.3.1.	Prova funzionale meccanica.....	34
12.3.2.	Prova funzionale elettrica.....	34
13.	Tabella degli stati del sistema	35
14.	Dati tecnici.....	37
14.1.	Dati tecnici per modulo di ritenuta MGBS-AR	37
14.1.1.	Tempi di sistema tipici.....	39
14.2.	Omologazioni radio	40
14.3.	Varianti dimensionali.....	41
15.	Informazioni per l'ordinazione e accessori.....	43
16.	Controlli e manutenzione	43
17.	Assistenza.....	43
18.	Dichiarazione di conformità	43

1. Informazioni sul presente documento

1.1. Validità






Le presenti istruzioni di impiego valgono per tutti gli MGBS-P-L.-AR... versione V1.1.X. Queste istruzioni di impiego, insieme al documento *Informazioni sulla sicurezza e manutenzione* nonché alla scheda tecnica eventualmente disponibile, costituiscono la completa documentazione informativa per l'utente del dispositivo.

	<p>AVVISO</p> <p>Assicurarsi di utilizzare le istruzioni di impiego valide per la versione di prodotto in questione. Per qualsiasi domanda contattare il nostro servizio di assistenza.</p>
---	--

1.2. Destinatari






I progettisti e gli impiantisti per dispositivi di sicurezza sulle macchine, nonché i tecnici addetti alla messa in servizio e agli interventi di assistenza, in possesso delle conoscenze specifiche per l'utilizzo dei componenti di sicurezza.


1.3. Legenda dei simboli

Simboli/Rappresentazione	Significato
	Documento cartaceo
	Documento pronto per il download sul sito www.euchner.com
	Questa sezione vale solo se si utilizza la scheda di memoria
 PERICOLO AVVERTENZA ATTENZIONE	<p>Avvertenze di sicurezza</p> <p>Pericolo di morte o lesioni gravi</p> <p>Avvertenza – possibili lesioni</p> <p>Attenzione – possibili lesioni lievi</p>
 AVVISO Importante!	<p>Avviso di possibili danni al dispositivo</p> <p>Informazioni importanti</p>
Consiglio	Consigli e informazioni utili

1.4. Documenti complementari

La documentazione completa per questo dispositivo comprende i seguenti documenti:

Titolo del documento (n. di documento)	Contenuto	
Informazioni sulla sicurezza (2525460)	Informazioni sulla sicurezza essenziali	
Istruzioni di impiego (2527246)	(il presente documento)	
Dichiarazione di conformità	Dichiarazione di conformità	
Eventuale scheda tecnica disponibile	Informazioni specifiche dell'articolo su eventuali differenze o aggiunte	 

	<p>Importante!</p> <p>Leggere tutti i documenti per avere una visione panoramica completa su installazione, messa in servizio e uso del dispositivo sicuri. I documenti si possono scaricare dal sito www.euchner.com. A questo scopo inserire nella casella di ricerca il n. del documento.</p>
---	--

2. Uso conforme

Il sistema di sicurezza MGBS è costituito da almeno un modulo di ritenuta MGBS-P-L.-AR... e un modulo maniglia MGBS-H... ed è un dispositivo di interblocco con meccanismo di ritenuta (tipo 4). I dispositivi con valutazione Unicode sono dotati di un livello di codifica alto, i dispositivi con valutazione Multicode hanno un livello di codifica basso.

In combinazione con un riparo mobile e il sistema di controllo della macchina, questo componente di sicurezza impedisce che il riparo possa venire aperto durante le funzioni pericolose della macchina.

Ciò significa che:

- › I comandi di avviamento, che comportano una funzione pericolosa della macchina, possono entrare in azione solo se il riparo è chiuso e bloccato.
- › Il meccanismo di ritenuta potrà essere sbloccato solo quando la funzione pericolosa della macchina sarà terminata.
- › La chiusura e la ritenuta di un riparo non devono provocare l'avvio autonomo di una funzione pericolosa della macchina. A questo scopo dovrà essere dato un comando di avvio separato. Per le eccezioni a riguardo vedere la norma EN ISO 12100 o le norme C pertinenti.

I dispositivi di questa serie sono idonei anche per la protezione del processo.

Prima di impiegare il dispositivo, la macchina deve essere stata oggetto di una valutazione del rischio, ad es. conformemente alle norme:

- › EN ISO 13849-1
- › EN ISO 12100
- › IEC 62061

L'impiego conforme alla destinazione d'uso implica il rispetto delle vigenti prescrizioni per l'installazione e l'esercizio, in particolare secondo le seguenti norme:

- › EN ISO 13849-1
- › EN ISO 14119
- › EN 60204-1

Il sistema di sicurezza MGBS deve essere usato solo in combinazione con gli appositi moduli maniglia EUCHNER e con i relativi componenti di collegamento e accessori EUCHNER.

In caso di modifica dei componenti del sistema, EUCHNER non si assume alcuna responsabilità per la funzione.

I moduli di ritenuta con configurazione MGBS-P-...-AR possono essere integrati in una catena di finecorsa AR. Il collegamento di più dispositivi in una catena di finecorsa AR può essere effettuato esclusivamente con dispositivi predisposti per il collegamento in serie in una catena di finecorsa AR. Verificare questo requisito nelle istruzioni di impiego del relativo dispositivo. È possibile impiegare max. 20 finecorsa di sicurezza in una catena di finecorsa.



Importante!

- › L'utente è responsabile dell'integrazione corretta del dispositivo in un sistema generale sicuro. A questo scopo, il sistema generale deve essere validato ad es. secondo la norma EN ISO 13849-2.
- › Per l'uso conforme si devono rispettare i parametri di funzionamento ammessi (vedere capitolo 14. *Dati tecnici a pagina 37*).
- › Se il prodotto è accompagnato da una scheda tecnica, valgono le indicazioni della scheda tecnica.
- › È possibile utilizzare solo i componenti ammessi secondo la tabella sottostante.

Tabella 1: Combinazioni possibili dei componenti MGBS

Modulo di ritenuta		Modulo maniglia
		MGBS-H...
MGBS...		●
Legenda dei simboli	●	Combinazione possibile



AVVISO

Per maggiori informazioni sulla combinazione con le centraline AR consultare il capitolo 11.10. Collegamento di più MGBS-AR in una catena di finecorsa a pagina 28.

3. Descrizione della funzione di sicurezza

I dispositivi di questa serie dispongono delle seguenti funzioni di sicurezza:

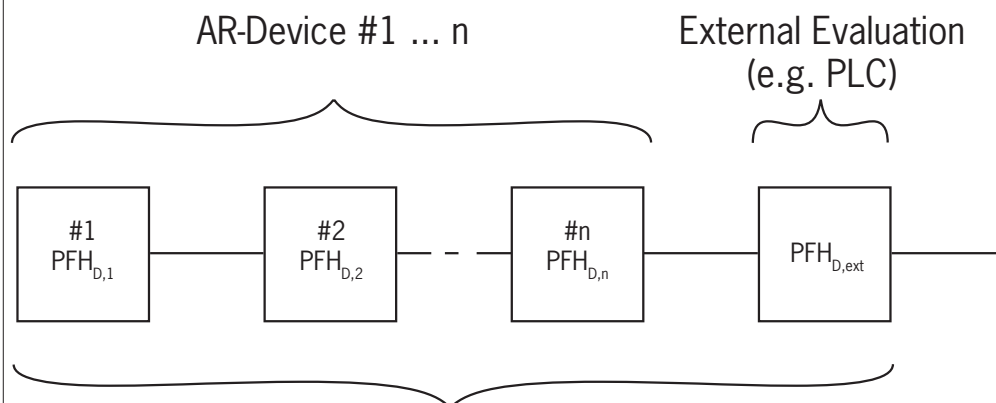
Monitoraggio del meccanismo di ritenuta e della posizione del riparo (dispositivo di interblocco con meccanismo di ritenuta secondo EN ISO 14119)

- Funzione di sicurezza (vedere capitolo 6.8. Stati di commutazione a pagina 10):
 - con il meccanismo di ritenuta sbloccato, le uscite di sicurezza sono disattivate (monitoraggio del meccanismo di bloccaggio);
 - con il riparo aperto, le uscite di sicurezza sono disattivate (monitoraggio della posizione del riparo).
 - il meccanismo di ritenuta può essere attivato solo se il modulo maniglia si trova nella testina del finecorsa (protezione da chiusura erronea).
 - Con un collegamento in serie AR vale inoltre: le uscite di sicurezza vengono attivate solo quando il dispositivo riceve il corrispondente segnale dal dispositivo a monte nella catena.
- Caratteristiche di sicurezza: categoria, performance level, PFH_D (vedere capitolo 14. Dati tecnici a pagina 37).



AVVISO

Nel calcolo, la catena di dispositivi AR completa può essere considerata come un sottosistema. In questo caso vale il seguente schema di calcolo per il valore PFH_D:



$$PFH_D \text{ ges} = \sum_{k=1}^n PFH_{D,k} + PFH_{D,ext}$$

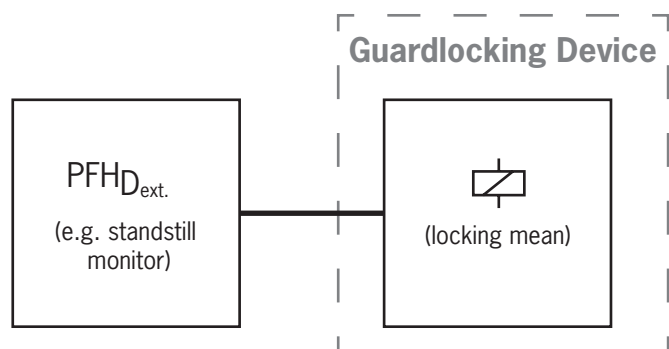
In alternativa, per il calcolo si può ricorrere alla procedura semplificata secondo il paragrafo 6.3 della norma 13849-1:2015.

Comando del meccanismo di ritenuta (vale solo per meccanismi di ritenuta secondo il principio della corrente di riposo)

Impiegando il dispositivo come meccanismo di ritenuta per la protezione di persone è necessario considerare il comando del meccanismo di ritenuta come funzione di sicurezza.

Il dispositivo non ha alcuna caratteristica di sicurezza per il comando del meccanismo di ritenuta, visto che il magnete di ritenuta viene messo completamente fuori tensione dall'esterno (nessuna funzione di comando entro il dispositivo). Non contribuisce dunque alla probabilità di guasto.

Il livello di sicurezza del comando del meccanismo di ritenuta è determinato esclusivamente dal comando esterno (ad es. $PFH_{D, ext.}$ del rilevatore di inattività).



Per i dispositivi con arresto di emergenza vale quanto segue:

Arresto di emergenza (dispositivo arresto di emergenza secondo EN ISO 13850)

- › Funzione di sicurezza: funzione di arresto di emergenza
- › Caratteristiche di sicurezza: valore B10D (vedere scheda tecnica acclusa)

4. Esclusione di responsabilità e garanzia

In caso di inosservanza delle condizioni sopra citate per l'impiego conforme alla destinazione d'uso o delle avvertenze di sicurezza o in caso di esecuzione impropria di eventuali interventi di manutenzione, si esclude qualsiasi tipo di responsabilità e la garanzia decade.

5. Avvertenze di sicurezza generali

I moduli di ritenuta svolgono funzioni di protezione delle persone. Un'installazione inadeguata o eventuali manomissioni possono causare lesioni mortali.

Verificare il funzionamento sicuro del riparo, in particolare

- dopo ogni messa in servizio,
- dopo ogni sostituzione di un componente del sistema,
- dopo periodi di inutilizzo prolungati,
- dopo ogni guasto.

Indipendentemente da ciò, è opportuno verificare il funzionamento sicuro del riparo ad intervalli appropriati, nel quadro del programma di manutenzione.



AVVERTENZA

Pericolo di morte in caso di montaggio errato o elusione (manomissioni). I componenti di sicurezza svolgono una funzione di protezione delle persone.

- I componenti di sicurezza non devono essere né ponticellati, né girati, né rimossi, né resi inefficaci in altra maniera. Osservare in proposito le misure per la riduzione delle possibilità di elusione secondo il paragrafo 7 della norma EN ISO 14119:2013.
- La commutazione deve avvenire solo mediante appositi moduli maniglia.
- Accertarsi che non sia possibile l'elusione tramite moduli maniglia di riserva (solo con valutazione Multicode). A questo scopo limitare l'accesso ai moduli maniglia e ad es. alle chiavi per gli sblocchi.
- L'installazione, il collegamento elettrico e la messa in servizio sono da affidare esclusivamente al personale specializzato e autorizzato in possesso delle seguenti conoscenze:
 - conoscenze specifiche per l'utilizzo dei componenti di sicurezza,
 - conoscenze delle norme EMC vigenti,
 - conoscenze delle norme in vigore relative alla sicurezza sul lavoro e alla prevenzione degli infortuni.



Importante!

Prima dell'uso leggere le istruzioni di impiego e conservarle in modo appropriato. Accertarsi che le istruzioni di impiego siano disponibili in ogni momento durante i lavori di installazione, messa in servizio e manutenzione. EUCHNER non può garantire la leggibilità del CD per il periodo di conservazione richiesto. Per questo motivo conservare anche una copia cartacea delle istruzioni di impiego. Le istruzioni di impiego possono essere scaricate dal sito www.euchner.com.

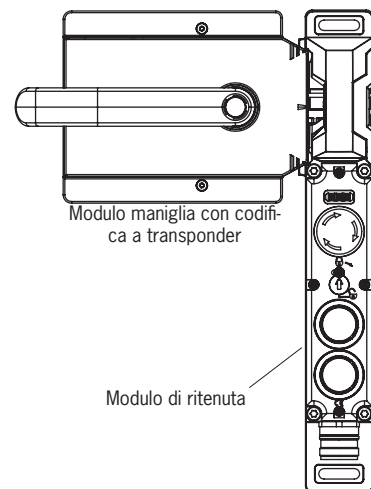
6. Funzione

Il dispositivo consente di bloccare i ripari mobili.

Il sistema è costituito almeno dai seguenti componenti: modulo maniglia codificato (transponder) e modulo di ritenuta.

Se il codice transponder completo viene appreso dal modulo di ritenuta (Unicode) o meno (Multicode) dipende dalla rispettiva esecuzione.

- **Dispositivi con valutazione Unicode:** perché un modulo maniglia venga riconosciuto dal sistema, è necessario assegnarlo al modulo di ritenuta con una procedura di apprendimento. Questa assegnazione univoca offre una sicurezza contro la manomissione particolarmente alta. In questo modo il sistema ha un livello di codifica alto.
- **Dispositivi con valutazione Multicode:** contrariamente ai sistemi con valutazione Unicode, nei dispositivi Multicode non viene richiesto un codice specifico, ma viene solo controllato se si tratta di un tipo di modulo maniglia che può essere rilevato dal sistema (valutazione Multicode). Un confronto esatto del codice transponder con il codice appreso nel modulo di ritenuta (valutazione Unicode) non viene effettuato. Il sistema ha un livello di codifica basso.



Chiudendo il riparo, la linguetta del modulo maniglia viene inserita nel modulo di ritenuta. Al raggiungimento della distanza di inserzione, il modulo maniglia viene alimentato attraverso il modulo di ritenuta dando inizio alla trasmissione dati.

Se viene rilevato un codice ammesso, le uscite di sicurezza vengono attivate.

Allo sbloccaggio del riparo, le uscite di sicurezza e l'uscita di segnalazione (OL) vengono disattivate.

In caso di guasto interno nel modulo di ritenuta, le uscite di sicurezza vengono disattivate e il LED DIA diventa rosso. Eventuali guasti vengono riconosciuti al più tardi alla successiva richiesta di chiudere le uscite di sicurezza (ad es. all'avviamento).

6.1. Monitoraggio del meccanismo di ritenuta

Tutte le esecuzioni sono dotate di due uscite sicure per il monitoraggio del meccanismo di ritenuta. Quando si sblocca il meccanismo di ritenuta, le uscite di sicurezza (FO1A e FO1B) vengono disattivate.

6.2. Uscita di segnalazione posizione porta (OD)

L'uscita di segnalazione posizione porta viene attivata non appena il modulo maniglia viene inserito nella testina del finecorsa (stato: riparo chiuso e non bloccato). L'uscita di segnalazione posizione porta rimane attiva anche con il meccanismo di ritenuta attivato.

6.3. Uscita di segnalazione diagnosi (OI)

In caso di guasto, l'uscita di segnalazione diagnosi è attivata (condizioni di attivazione come per il LED DIA).

6.4. Uscita di segnalazione meccanismo di ritenuta (OL)

L'uscita di segnalazione del meccanismo di ritenuta è attiva con il meccanismo di ritenuta attivato.

6.5. Esecuzione MGBS Extended

Alcune esecuzioni sono dotate di elementi di comando e di visualizzazione supplementari sul coperchio della custodia. Per maggiori informazioni consultare la relativa scheda tecnica.

6.6. Meccanismo di ritenuta nell'esecuzione MGBS-L1

(Meccanismo di ritenuta azionato tramite forza della molla e sbloccato da energia ON)

Attivare il meccanismo di ritenuta: chiudere il riparo, nessuna tensione applicata al magnete.

Sbloccare il meccanismo di ritenuta: applicare tensione al magnete.

Il meccanismo di ritenuta azionato tramite forza della molla funziona in base al principio della corrente di riposo. Quando si

interrompe la tensione al magnete, il meccanismo di ritenuta rimane attivo e il riparo non può essere aperto subito.



Importante!

Se il riparo è aperto nel momento in cui si interrompe l'alimentazione, e viene poi chiuso, verrà attivato il meccanismo di ritenuta. In questo caso potrebbe succedere che delle persone rimangano inavvertitamente intrappolate.

Fintanto che il perno di chiusura è in posizione sfilata, la linguetta del modulo maniglia non può essere estratta dal modulo di ritenuta e il riparo è bloccato.

Quando viene applicata tensione al magnete di ritenuta, il perno di chiusura viene fatto rientrare e la linguetta del modulo maniglia viene liberata. Il riparo può essere aperto.

6.7. Meccanismo di ritenuta nell'esecuzione MGBS-L2

(Meccanismo di ritenuta azionato tramite energia ON e sbloccato tramite forza della molla)



Importante!

- ▶ I meccanismi di ritenuta secondo il principio della corrente di lavoro non sono destinati alla protezione delle persone.
- ▶ L'impiego come meccanismo di ritenuta per la protezione di persone è possibile solo in casi particolari, dopo aver valutato severamente il rischio d'infortunio (vedere la norma EN ISO 14119:2013, paragrafo 5.7.1)!

Attivare il meccanismo di ritenuta: applicare tensione al magnete.

Sbloccare il meccanismo di ritenuta: togliere la tensione al magnete.

Il meccanismo di ritenuta azionato tramite forza magnetica funziona in base al principio della corrente di lavoro. Quando si interrompe la tensione al magnete, il meccanismo di ritenuta viene sbloccato e il riparo può essere aperto subito!

Finché non viene applicata tensione al magnete di ritenuta, il riparo può essere aperto.

Quando viene applicata tensione al magnete di ritenuta, il perno di chiusura viene mantenuto in posizione sfilata e il riparo è bloccato.

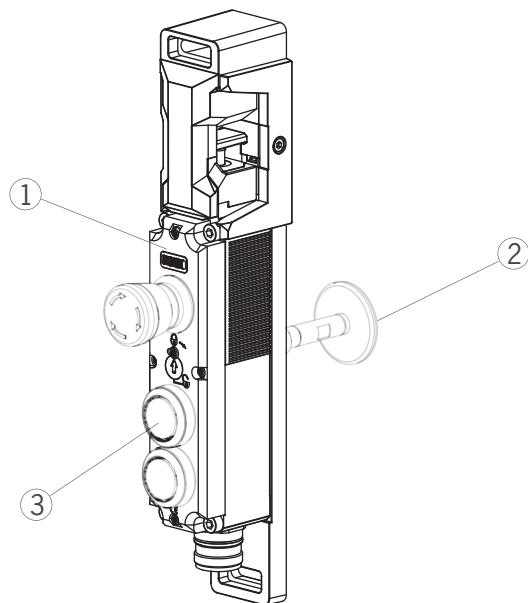
6.8. Stati di commutazione

Gli stati di commutazione dettagliati per il modulo di ritenuta in questione sono riportati nella Tabella degli stati del sistema, dove sono descritte tutte le uscite di sicurezza e segnalazione e i LED indicatori.

	Riparo chiuso e bloccato	Riparo chiuso e non bloccato	Riparo aperto
Tensione applicata al magnete di ritenuta MGBS-L1	off	on	(non rilevante)
Tensione applicata al magnete di ritenuta MGBS-L2	on	off	(non rilevante)
Uscite di sicurezza FO1A e FO1B	on	off	off
Uscita di segnalazione meccanismo di ritenuta OL	on	off	off
Uscita di segnalazione posizione porta OD	on	on	off

7. Panoramica dei sistemi

7.1. MGBS-P-... (con sblocco di fuga in opzione)



Legenda:

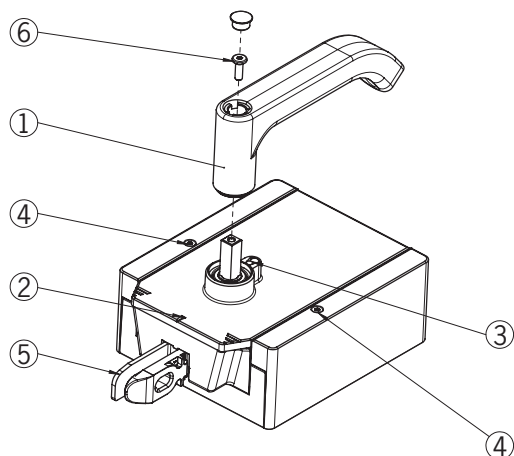
- ① Modulo di ritenuta o modulo di interblocco
- ② Con sblocco ausiliario in opzione
- ③ Con esecuzione Extended in opzione



AVVISO

- A seconda dell'esecuzione possono essere presenti altri elementi di comando e di visualizzazione.
- A seconda dell'esecuzione può essere inclusa una piastra di installazione. Vedi relativa scheda tecnica.

7.2. MGBS-H-...



Legenda:

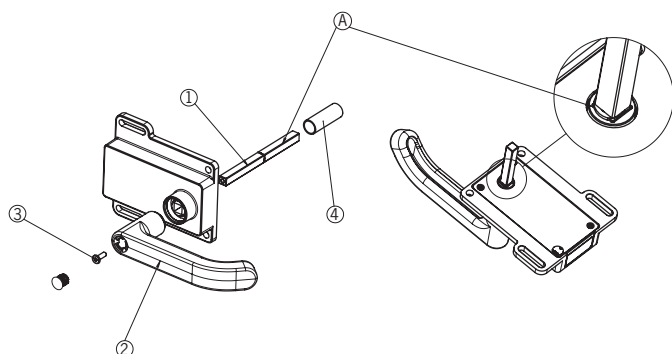
- ① Maniglia
- ② Marcatura per la direzione
- ③ Perno di arresto per cambiare la direzione di rotazione della maniglia
- ④ Viti di arresto T10 coperchio custodia
- ⑤ Linguetta chiavistello
- ⑥ Vite di fissaggio



AVVISO

- A seconda dell'esecuzione può essere inclusa una piastra di installazione. Vedi relativa scheda tecnica.

7.3. AE-R-S1-... (per le varianti con sblocco di fuga)



Legenda:

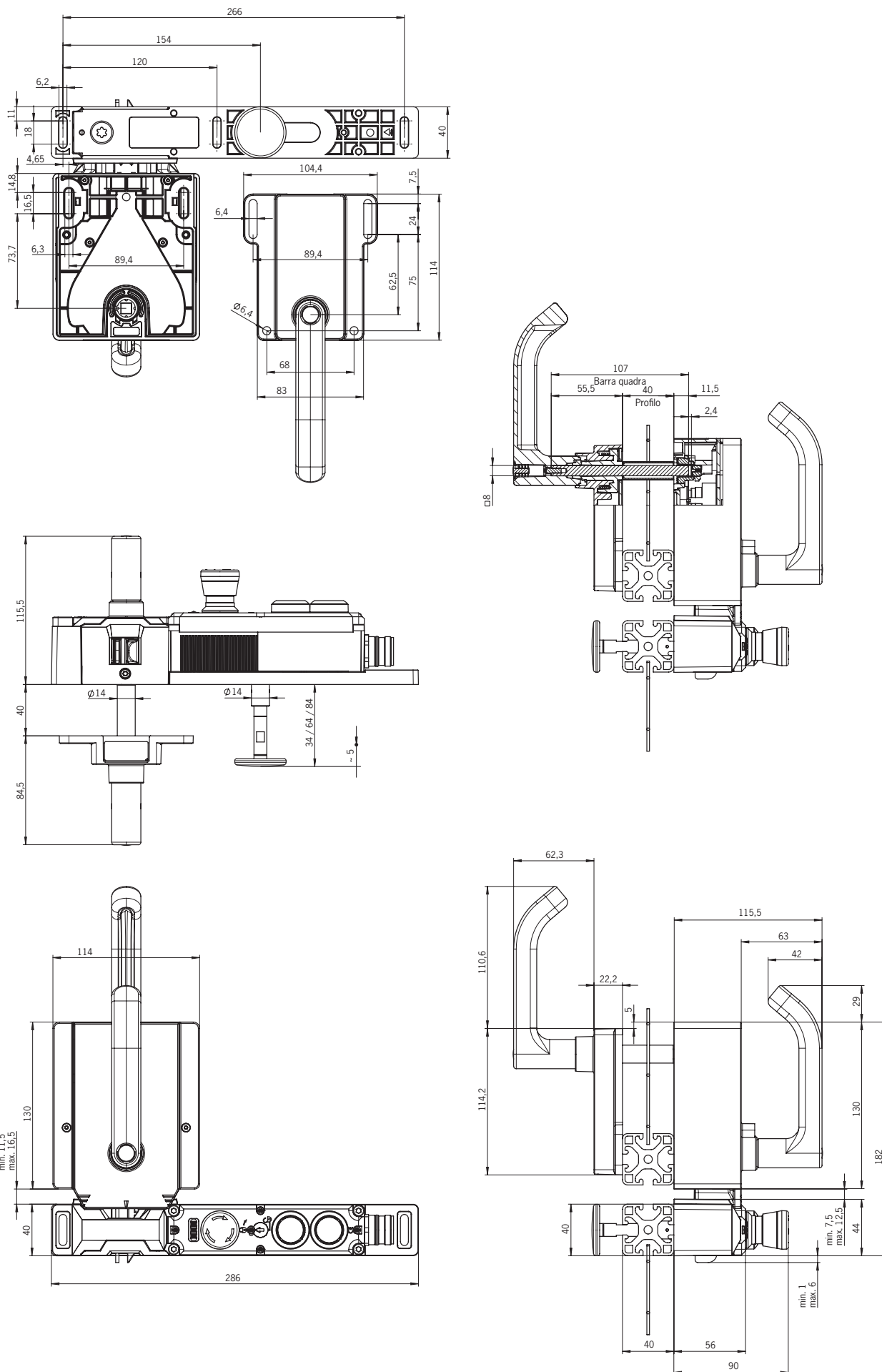
- A Anello di sicurezza
- ① Asse di azionamento
- ② Maniglia
- ③ Vite di fissaggio
- ④ Boccola di protezione



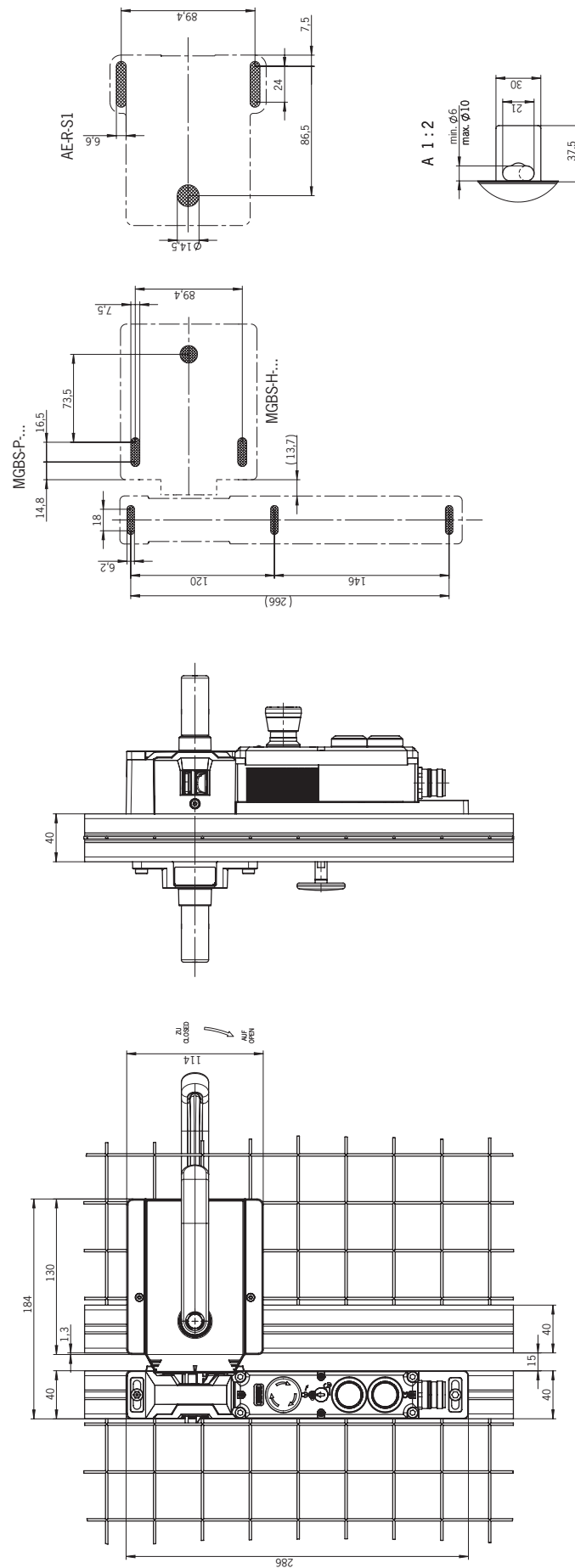
AVVISO

- A seconda dell'esecuzione può essere inclusa una piastra di installazione. Vedi relativa scheda tecnica.

7.4. Dimensioni (rappresentazione a titolo di esempio)



7.5. Dima di foratura (rappresentazione a titolo di esempio)



8. Sblocco manuale



Importante!

Nelle versioni Extended con elementi di comando in posizione 1 (S1) e in posizione 2 (S2) non è possibile installare in un secondo momento altre funzioni di sblocco.

In alcune situazioni è necessario sbloccare manualmente il meccanismo di ritenuta (ad es. in caso di guasti o di emergenza). Dopo lo sblocco occorre eseguire una prova funzionale.

Per maggiori informazioni consultare il paragrafo 5.7.5.1 della norma EN ISO 14119:2013. Il dispositivo può essere dotato delle seguenti funzioni di sblocco:

8.1. Sblocco ausiliario e sblocco ausiliario a chiave

In caso di malfunzionamento, lo sblocco ausiliario o lo sblocco ausiliario a chiave permette di sbloccare il meccanismo di ritenuta indipendentemente dallo stato dell'elettromagnete.

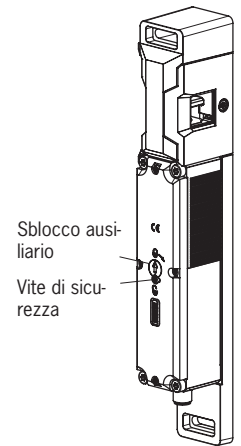
Quando si aziona lo sblocco ausiliario o lo sblocco ausiliario a chiave, vengono disattivate le uscite di sicurezza . Utilizzare le uscite di sicurezza per generare un comando di arresto.

L'uscita di segnalazione OL viene disattivata, OD può assumere uno stato indefinito. Dopo il ripristino dello sblocco ausiliario, aprire e chiudere il riparo. A questo punto il dispositivo opera in funzionamento normale.



Importante!

- ▶ Quando si sblocca manualmente, la linguetta del modulo maniglia non deve essere sottoposta a trazione.
- ▶ Dopo l'uso, riportare in posizione lo sblocco ausiliario, avvitare la vite di sicurezza e sigillarla (ad es. con smalto frenafletti).
- ▶ Lo sblocco ausiliario a chiave non deve essere usato per chiudere il modulo di ritenuta, ad esempio durante i lavori di manutenzione, in modo da evitare che il meccanismo di ritenuta possa essere attivato.
- ▶ Perdita della funzione di sblocco causata da errori di montaggio o danneggiamenti durante l'installazione.
- ▶ Dopo l'installazione effettuare una verifica del funzionamento corretto del dispositivo di sblocco.
- ▶ Osservare le avvertenze sulle relative schede tecniche eventualmente disponibili.

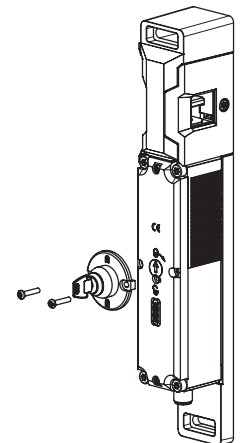


8.1.1. Azionare lo sblocco ausiliario

1. Svitare la vite di sicurezza.
 2. Con un cacciavite, ruotare in direzione della freccia lo sblocco ausiliario portandolo su .
- ➔ Il meccanismo di ritenuta è sbloccato.

8.1.2. Azionare lo sblocco ausiliario a chiave

Per sbloccare i dispositivi con sblocco ausiliario a chiave (integrabile a posteriori), basta girare la chiave. Funzione come con sblocco ausiliario. Per l'installazione vedere il supplemento relativo allo sblocco ausiliario a chiave.



8.2. Sblocco di emergenza

Consente di aprire dall'esterno della zona pericolosa e senza l'ausilio di utensili un riparo bloccato. Per l'installazione vedere il supplemento relativo all'installazione.



Importante!

- ▶ Lo sblocco di emergenza deve poter essere azionato manualmente dall'esterno dell'area protetta, senza l'ausilio di utensili.
- ▶ Lo sblocco di emergenza deve essere dotato di un avviso che segnala che può essere usato solo in caso di emergenza.
- ▶ Quando si sblocca manualmente, il modulo maniglia non deve essere sottoposto a trazione.
- ▶ Lo sblocco di emergenza deve essere sigillato con un piombino oppure occorre impedire nel sistema di controllo che la funzione di sblocco possa venire utilizzata in modo improprio.
- ▶ La funzione di sblocco soddisfa tutti gli altri requisiti della norma EN ISO 14119.
- ▶ Lo sblocco di emergenza soddisfa i criteri della categoria B secondo la norma EN ISO 13849-1:2015.
- ▶ Perdita della funzione di sblocco causata da errori di montaggio o danneggiamenti durante l'installazione.
- ▶ Dopo l'installazione effettuare una verifica del funzionamento corretto del dispositivo di sblocco.
- ▶ Osservare le avvertenze sulle relative schede tecniche eventualmente disponibili.

8.2.1. Azionare lo sblocco di emergenza

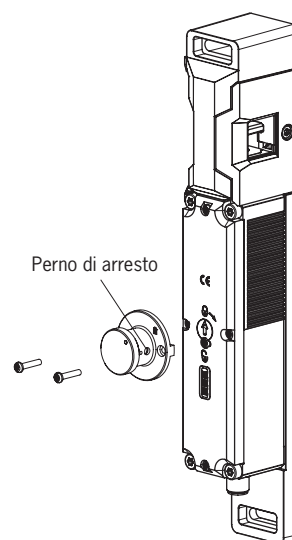
▶ Girare lo sblocco di emergenza in senso orario finché scatta in posizione.

➔ Il meccanismo di ritenuta è sbloccato.

Per il ripristino, spingere verso l'interno il perno di arresto, aiutandosi ad es. con un piccolo cacciavite, e girare in senso inverso lo sblocco di emergenza.

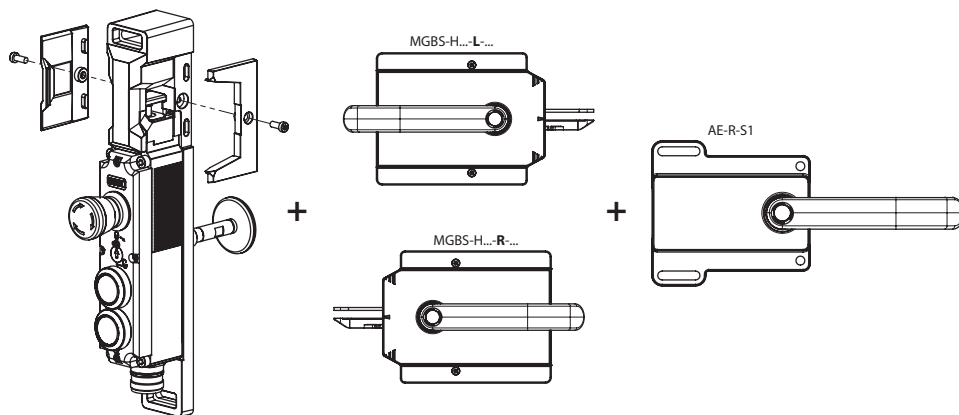
Quando si aziona lo sblocco di emergenza, vengono disattivate le uscite di sicurezza . Utilizzare le uscite di sicurezza per generare un comando di arresto.

L'uscita di segnalazione OL viene disattivata, OD può assumere uno stato indefinito. Dopo il ripristino dello sblocco di emergenza, aprire e chiudere il riparo. A questo punto il dispositivo opera in funzionamento normale.



8.3. Sblocco di fuga (opzionale)

8.3.1. Maniglia interna AE-R-S1 (per le varianti con sblocco di fuga)



8.3.2. Preparazione maniglia interna AE-R-S1

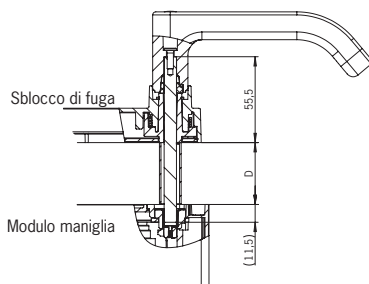


AVVISO

Sono disponibili diverse maniglie interne con assi di diversa lunghezza, nonché piastre di installazione e maniglie/pomoli. Sul sito www.euchner.com si trovano ulteriori informazioni.

Larghezza profilo	Lunghezza necessaria dell'asse di azionamento		Quali elementi EUCHNER occorrono?	Operazioni necessarie
	senza piastre	con piastre di installazione (ciascuna da 4 mm)		
D	D+9	D+17		
30 mm	39 mm	47 mm	Maniglia standard interna con asse 107 mm (n. ord. 158322)	accorciare alla lunghezza necessaria
40 mm	49 mm	57 mm	Maniglia standard interna con asse 107 mm (n. ord. 158322) eventualmente asse di azionamento lungo (n. ord. 106761)	senza <i>piastre di installazione</i> : nessuna con <i>piastre di installazione</i> : utilizzare asse di azionamento lungo e boccola di protezione lunga e accorciare alla lunghezza necessaria
45 mm	54 mm	62 mm	Maniglia standard interna con asse 107 mm (n. ord. 158322) e asse di azionamento lungo (n. ord. 106761)	utilizzare asse di azionamento lungo e boccola di protezione lunga e accorciare alla lunghezza necessaria
50 mm	59 mm	67 mm	Maniglia standard interna con asse 107 mm (n. ord. 158322) e asse di azionamento lungo (n. ord. 106761)	utilizzare asse di azionamento lungo e boccola di protezione lunga e accorciare alla lunghezza necessaria

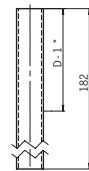
Esempio senza piastre di installazione



Boccola di protezione standard



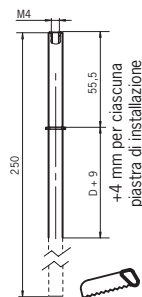
Boccola di protezione lunga



Asse di azionamento standard



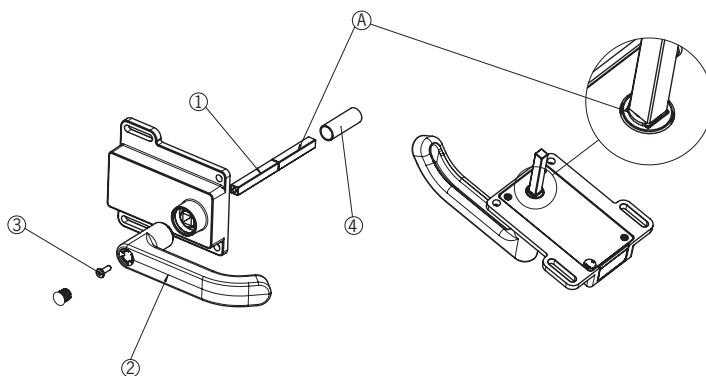
Asse di azionamento lungo



- 1 Inserire l'asse di azionamento.

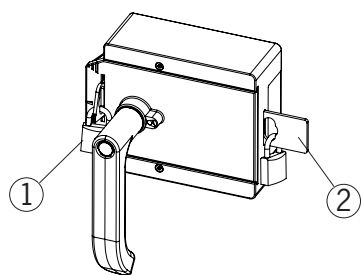
L'anello di sicurezza A deve appoggiare all'interno sulla maniglia B.

- 2 Infilare la maniglia.
- 3 Serrare la vite di fissaggio con 2 Nm.
- 4 Infilare la boccola di protezione.



8.4. Inserto di bloccaggio

L'inserto di bloccaggio può essere assicurato con lucchetti (vedere Fig. 1). Questo per evitare che le persone vengano accidentalmente imprigionate. L'inserto di bloccaggio non svolge una funzione di sicurezza.



Legenda:

- ① Inserto di bloccaggio apribile
Lucchetto \varnothing min. 2 mm, \varnothing max. 10 mm
- ② Inserto di bloccaggio ad uscita automatica (opzionale)
Lucchetto \varnothing min. 6 mm, \varnothing max. 10 mm

Nota:

è possibile agganciare al massimo 3 lucchetti da 8 mm di \varnothing per ogni inserto di bloccaggio.

Fig. 1: Inserto di bloccaggio assicurato con lucchetto

8.5. Sblocco a cavo bowden

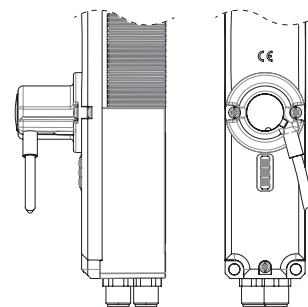
Sblocco mediante cavo di trazione. A seconda del tipo di installazione, lo sblocco a cavo bowden può essere usato come sblocco di emergenza o sblocco di fuga.

Per gli sblocchi a cavo bowden che non si arrestano vale quanto segue.

Se lo sblocco viene utilizzato come sblocco di emergenza occorre prendere una delle seguenti misure (vedere EN ISO 14119:2013, paragrafo 5.7.5.3):

- › Installare lo sblocco in modo che il ripristino sia possibile solo con l'ausilio di un attrezzo.
- › In alternativa il ripristino può essere realizzato a livello del sistema di controllo, ad es. con un controllo della plausibilità (lo stato delle uscite di sicurezza non corrisponde al segnale di comando del meccanismo di ritenuta).

Indipendentemente da questo, valgono le istruzioni sullo sblocco di emergenza del capitolo 8.2 a Pagina 15.



Importante!

- › Lo sblocco a cavo bowden soddisfa i criteri della categoria B secondo la norma EN ISO 13849-1:2015.
- › Il buon funzionamento dipende dalla posa del cavo e dal montaggio della maniglia, a carico del costruttore dell'impianto.
- › Quando si sblocca manualmente, il modulo maniglia non deve essere sottoposto a trazione.

8.5.1. Posa del cavo bowden



Importante!

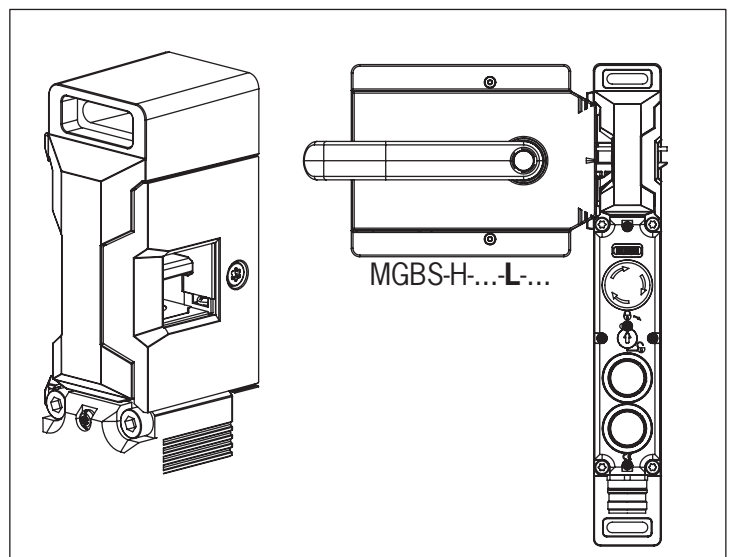
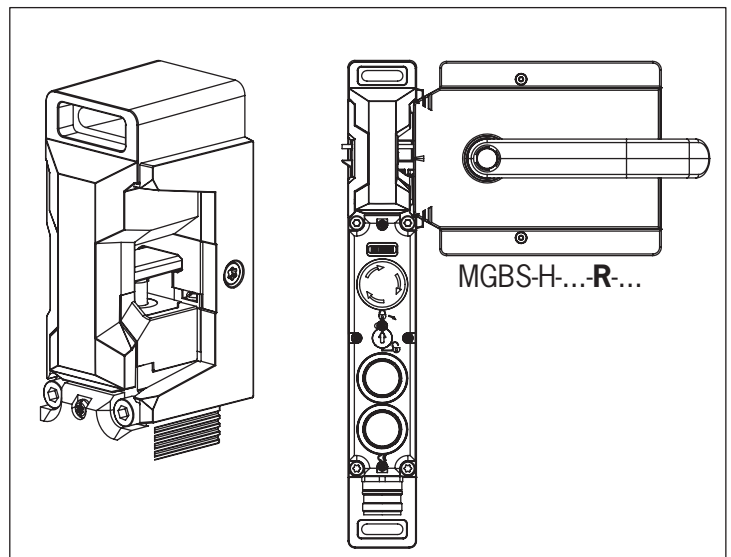
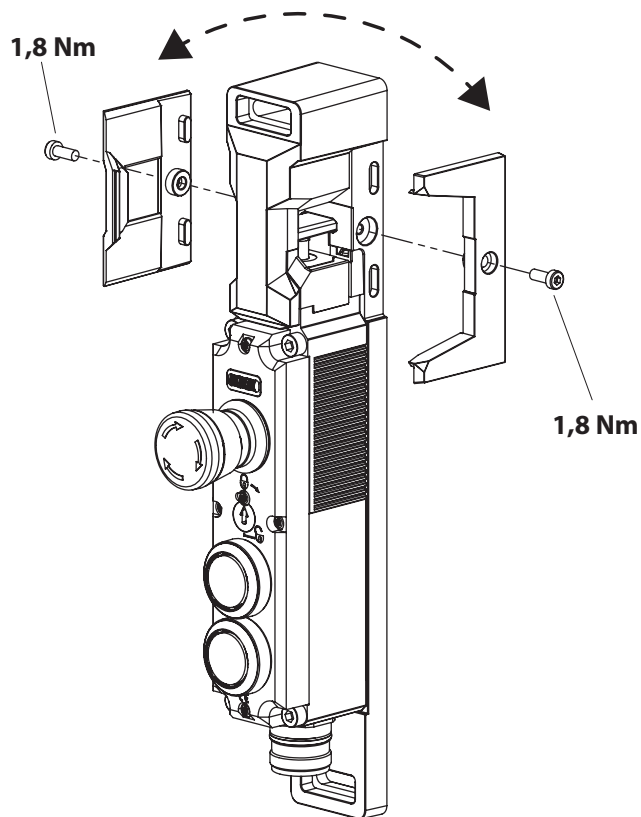
- › Perdita della funzione di sblocco causata da errori di montaggio, danneggiamenti o usura.
- › Dopo l'installazione effettuare una verifica del funzionamento corretto del dispositivo di sblocco.
- › Durante la posa del cavo bowden accertarsi che l'azionamento risulti scorrevole.
- › Tenere conto del raggio di curvatura minimo (100 mm) e mantenere basso il numero di curve.
- › Il modulo di ritenuta non deve essere aperto.
- › Osservare le avvertenze nelle relative schede tecniche.

9. Modifica della direzione di azionamento del modulo di ritenuta



AVVISO

- ▶ Prima dell'uso leggere le istruzioni di impiego del dispositivo!
- ▶ Se il prodotto è accompagnato da una scheda tecnica, valgono le indicazioni della scheda tecnica.
- ▶ Quando si utilizzano porte scorrevoli, si raccomanda l'uso del pomolo porta AY-DKB...
- ▶ Per modificare la direzione di azionamento utilizzare un cacciavite (TX20).
- ▶ La direzione di azionamento del modulo maniglia MGBS-H... non può essere modificata.



10. Installazione



ATTENZIONE

I moduli di ritenuta non devono essere né aggirati (ponticellando i contatti), né rimossi, né girati, né resi inefficaci in altra maniera.

- › Per ridurre le possibilità di elusione di un dispositivo di interblocco osservare il paragrafo 7 della norma EN ISO 14119:2013.



AVVISO

Danni al dispositivo e malfunzionamenti a causa di un montaggio sbagliato.

- › I moduli di ritenuta e il modulo maniglia non devono essere utilizzati come battute.
- › Per il fissaggio del modulo di ritenuta e del modulo maniglia osservare i paragrafi 5.2 e 5.3 della norma EN ISO 14119:2013.
- › Proteggere la testina del finecorsa da danni e dalla penetrazione di corpi estranei come trucioli, sabbia, graniglia e così via.
- › Osservare i raggi minimi della porta (vedere capitolo 7.4. *Dimensioni (rappresentazione a titolo di esempio) a pagina 12*).
- › Osservare la coppia di serraggio per il fissaggio del modulo di ritenuta (max. 1,4 Nm).

10.1. Esempi di installazione

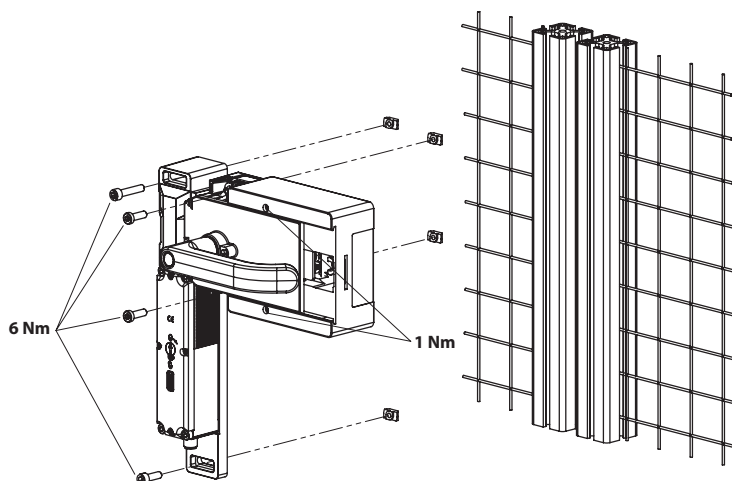


Fig. 2: Condizioni di installazione senza sblocco di fuga e senza maniglia interna

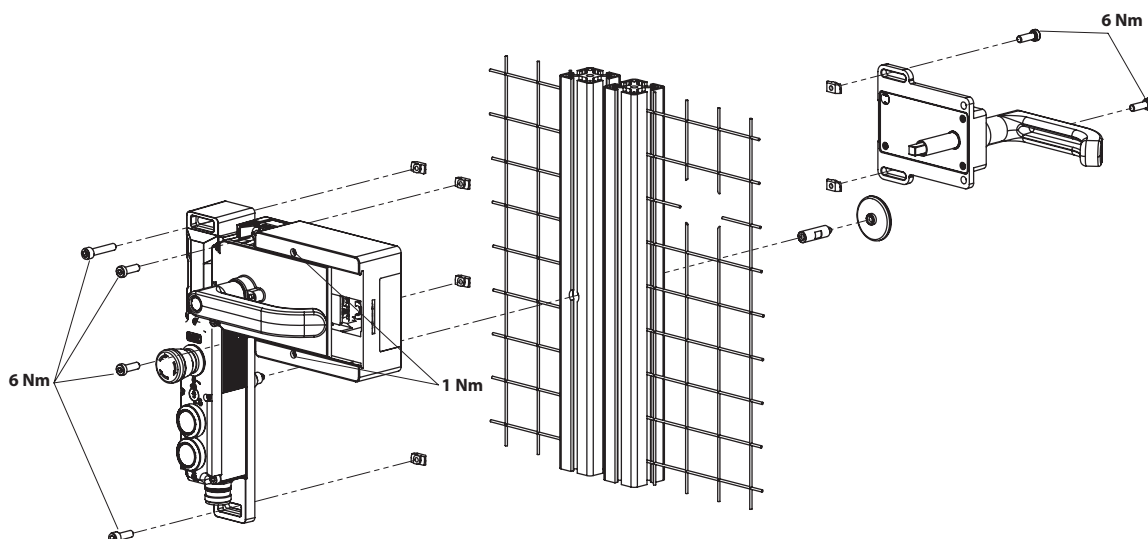
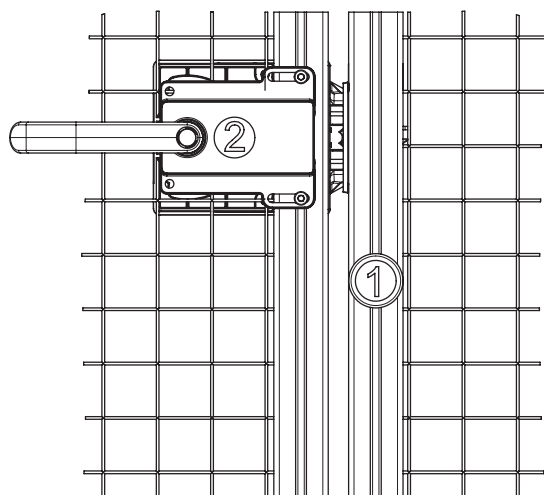


Fig. 3: Condizioni di installazione con sblocco di fuga e maniglia interna

10.2. Azionare lo sblocco di fuga



- ① Premere il pulsante di sblocco rosso fino alla battuta.
➔ Il meccanismo di ritenuta viene sbloccato.
- ② Azionare la maniglia interna

11. Collegamento elettrico


Per il collegamento esistono le seguenti possibilità:

- › funzionamento singolo
- › collegamento in serie con distributori a Y EUCHNER (solo per connettore M12)
- › collegamento in serie, ad es. con cablaggio nel quadro elettrico
- › funzionamento con una centralina AR (non per MGBS Extended)



AVVERTENZA

In caso di guasto, perdita della funzione di sicurezza causata da collegamento errato.

- › Per garantire la sicurezza, devono essere analizzate sempre ambedue le uscite di sicurezza  (FO1A e FO1B).
- › Le uscite di segnalazione non devono essere utilizzate come uscite di sicurezza.
- › Posare i cavi di collegamento protetti, in modo da evitare il pericolo di cortocircuiti trasversali.



ATTENZIONE

Danni al dispositivo o malfunzionamenti causati da collegamenti errati.

- › L'alimentazione della centralina è separata da quella del magnete di ritenuta.
- › Non impiegare sistemi di controllo con temporizzatore o disattivare il temporizzatore del vostro sistema di controllo. Il dispositivo genera impulsi di prova propri sulle linee di uscita FO1A/FO1B. Un sistema di controllo a valle deve tollerare questi impulsi di prova, che nei dispositivi AR possono durare fino a 1 ms. Nei dispositivi AR, gli impulsi di prova vengono trasmessi anche con le uscite di sicurezza disattivate. A seconda del ritardo del dispositivo a valle (sistema di controllo, relè, ecc.) questo fatto può portare a brevi commutazioni.
- › Gli ingressi di una centralina collegata devono essere a comando positivo, poiché ambedue le uscite del modulo di ritenuta, in stato attivato, forniscono un livello di +24 V.
- › Tutti i collegamenti elettrici devono essere isolati dalla rete mediante trasformatori di sicurezza a norma IEC 61558-2-6 con limitazione della tensione di uscita in caso di guasto oppure attraverso misure di isolamento equivalenti (PELV).
- › Tutte le uscite elettriche devono disporre di un circuito di protezione sufficiente per carichi induttivi. A questo scopo le uscite devono essere protette da un diodo di ricircolo. Non è ammesso utilizzare soppressori di disturbi RC.
- › Le apparecchiature di potenza che rappresentano una forte fonte di disturbo devono essere separate dai circuiti di ingresso e uscita per l'elaborazione del segnale. Le linee dei circuiti di sicurezza dovrebbero essere separate il più possibile da quelle dei circuiti di potenza.
- › Per evitare disturbi elettromagnetici, le condizioni fisiche ambientali e operative sul luogo di installazione devono rispondere ai requisiti stabiliti all'articolo 4.4.2 della norma EN 60204-1:2006 (compatibilità elettromagnetica).



ATTENZIONE

In presenza di dispositivi come convertitori di frequenza o impianti di riscaldamento ad induzione tener conto delle eventuali interferenze. Osservare le informazioni relative alla compatibilità elettromagnetica contenute nei manuali del rispettivo produttore.





Importante!

Se dopo aver applicato la tensione di esercizio il dispositivo non dovesse funzionare (ad es. il LED STATE verde non lampeggia), il modulo di ritenuta dovrà essere rispedito al produttore senza essere stato aperto.

11.1. Note su



Importante!

- ▶ Per l'impiego e l'utilizzo in conformità ai requisiti  1), è necessario impiegare un'alimentazione con la caratteristica *for use in class 2 circuits*.
Soluzioni alternative devono soddisfare i seguenti requisiti:
alimentatore a separazione galvanica in combinazione con fusibile secondo UL248. Questo fusibile dovrà essere progettato per max.3,3 A e integrato nel modulo di tensione 30 V DC.
- ▶ Per l'impiego e l'utilizzo in conformità ai requisiti  1) si deve usare un cavo di collegamento listato UL con codice di categoria CYJV/7, min. 24 AWG, min. 80 °C.

1) Nota sul campo di applicazione dell'omologazione UL: I dispositivi sono stati testati ai sensi dei requisiti di UL508 e CSA/ C22.2 n. 14 (Protezione contro scossa elettrica e fuoco).

11.2. Sicurezza da guasti (fail-safe)

- ▶ Tensione di esercizio UB e tensione magnete IMP sono protette da inversione di polarità.
- ▶ Le uscite di sicurezza F01A/F01B sono a prova di cortocircuito.
- ▶ Un cortocircuito trasversale tra F01A e F01B viene riconosciuto dal modulo di ritenuta.
- ▶ Con una posa dei cavi protetta si può escludere un cortocircuito trasversale nel cavo.

11.3. Protezioni dell'alimentazione

L'alimentazione deve essere protetta in funzione del numero dei moduli di ritenuta e della corrente richiesta per le uscite. Valgono le seguenti regole:

Assorbimento di corrente max. per un singolo modulo di ritenuta I_{max}

$$I_{max} = I_{UB} + I_{F01A+F01B} + I_{OL} + I_{OD}$$

$$I_{UB} = \text{corrente di esercizio modulo di ritenuta (40 mA)}$$

$$I_{OL}/I_{OD} = \text{corrente di carico uscite di segnalazione (max. 50 mA su ciascuna uscita di segnalazione)}$$

$$I_{F01A+F01B} = \text{corrente di carico uscite di sicurezza F01A + F01B (2 x max. 150 mA)}$$

Assorbimento di corrente max. di una catena di finecorsa ΣI_{max}

$$\Sigma I_{max} = I_{F01A+F01B} + n \times (I_{UB} + I_{OL} + I_{OD})$$

$$n = \text{numero dei moduli di ritenuta collegati}$$

11.4. Requisiti dei cavi di collegamento



ATTENZIONE

Danni al dispositivo o malfunzionamenti causati da cavi di collegamento non idonei.

- › Utilizzare componenti e cavi di collegamento EUCHNER.
- › Qualora si utilizzino altri componenti di collegamento valgono i requisiti contenuti nella seguente tabella. In caso di inosservanza, EUCHNER non può garantire il funzionamento sicuro.

Osservare i seguenti requisiti dei cavi di collegamento:

Per moduli di ritenuta MGBS-...-AR-...-SAB-... con 2 connettori M12

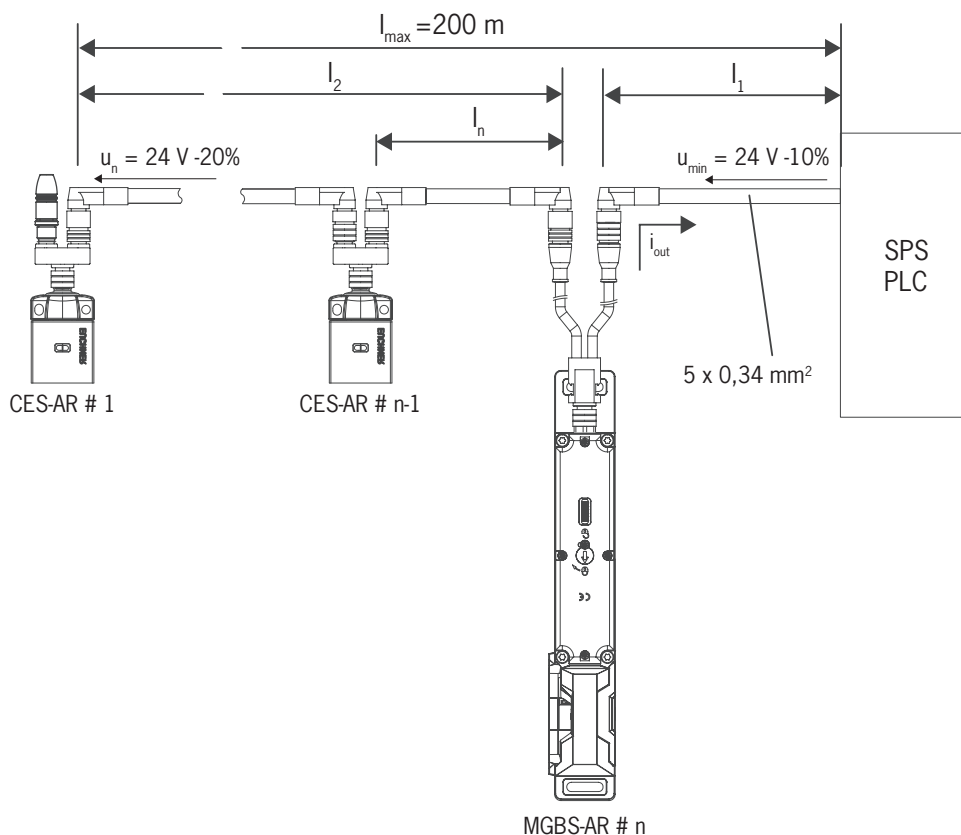
Parametri	Valore	Unità
Sezione conduttori min.	0,25	mm ²
R max.	60	Ω/km
C max.	120	nF/km
L max.	0,65	mH/km
Tipo di cavo consigliato	LIYY 8 x 0,25 mm ² e 5 x 0,34 mm ²	

Per moduli di ritenuta MGBS-...-AR-...-SH-... con connettore M23 (RC18)

Parametri	Valore	Unità
Sezione conduttori min.	0,25	mm ²
R max.	60	Ω/km
C max.	120	nF/km
L max.	0,65	mH/km
Tipo di cavo consigliato	LIFY11Y min. 19 fili	

11.5. Lunghezza massima dei cavi

Sono ammesse catene di finecorsa con cavo di collegamento fino a max. 200 m, tenendo conto della caduta di tensione per la resistenza di linea (vedere la tabella seguente con dati esemplificativi e caso esemplare).



n Numero max. di moduli di ritenuta	I _{F01A/F01B} (mA) Corrente di uscita possibile per ogni canale F01A/F01B	l ₁ (m) Lunghezza max. del cavo dall'ultimo modulo di ritenuta fino al sistema di controllo
5	10	150
	25	100
	50	80
	100	50
	150	25
6	10	120
	25	90
	50	70
	100	50
	150	25
10	10	70
	25	60
	50	50
	100	40
	150	25

11.5.1. Determinazione della lunghezza dei cavi in base alla tabella esemplificativa

Esempio: si devono impiegare 6 moduli di ritenuta in serie. Da un relè di sicurezza sul quadro elettrico fino all'ultimo modulo di ritenuta (n. 6) viene posato un cavo di 40 m. Tra i singoli moduli di ritenuta CES-AR/MGBS-L1-... sono posati sempre cavi da 20 m.

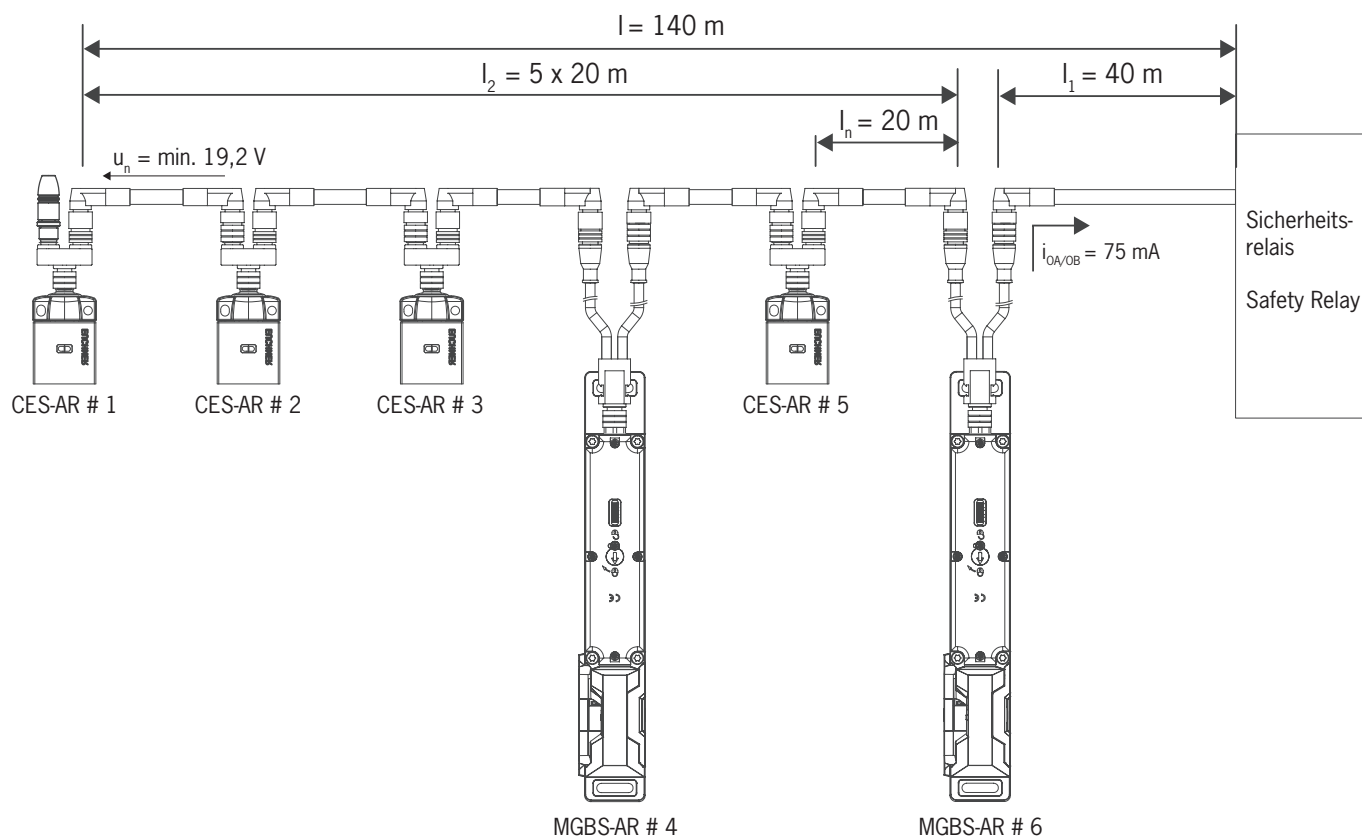


Fig. 4: Esempio di collegamento con sei CES-AR/MGBS-L1-...

A valle è previsto un relè di sicurezza, il quale assorbe 75 mA su ognuno dei due ingressi di sicurezza. Esso funziona nell'intero campo di temperatura con 19,2 V di tensione (corrispondente a 24 V -20%).

Dalla tabella esemplificativa si possono ricavare tutti i valori rilevanti:

1. Scegliere nella colonna n (Numero max. di moduli di ritenuta) la sezione pertinente. Nel nostro esempio: 6 moduli di ritenuta.
 2. Cercare nella colonna $I_{FO1A/FO1B}$ (Corrente di uscita possibile per ogni canale FO1A/FO1B) una corrente maggiore/uguale a 75 mA. Nel nostro esempio: 100 mA.
- ➔ Dalla colonna I_1 si ricava la lunghezza massima del cavo, dall'ultimo modulo di ritenuta (n. 6) al sistema di controllo. Nel nostro esempio: sono ammessi 50 m.

Risultato: la lunghezza del cavo desiderata I_1 , pari 40 m, risulta inferiore al valore consentito ricavato dalla tabella. La lunghezza totale della catena di fincorsa I_{max} , pari a 140 m, risulta inferiore al valore massimo di 200 m.

- ➔ L'applicazione progettata funziona con questa configurazione.

11.6. Collegamenti per modulo di ritenuta MGBS-...-AR-...-SAB-... con 2 connettori M12

Schema di collegamento A

Connettore (vista dal lato inserimento)	PIN	Denominazione	Funzione	Colore dei fili del cavo di collega- mento ¹⁾
	X 1.1	F11B	Ingresso di abilitazione canale B	WH
	X 1.2	UB	Tensione di esercizio, 24 V DC	BN
	X 1.3	F01A	Uscita di sicurezza canale A	GN
	X 1.4	F01B	Uscita di sicurezza canale B	YE
	X 1.5	OL	Uscita di segnalazione meccanismo di ritenuta	GY
	X 1.6	F11A	Ingresso di abilitazione canale A	PK
	X 1.7	OVUB	Tensione di esercizio dell'elettronica 0 V DC	BU
	X 1.8	RST	Ingresso reset	RD
	X 2.1	IMM	Tensione di esercizio del magnete 0 V DC	BN
	X 2.2	OD	Uscita di segnalazione posizione porta	WH
	X 2.3	OI	Uscita di segnalazione diagnosi	BU
	X 2.4	IMP	Tensione di esercizio del magnete, 24 V DC	BK
	X 2.5	-	n.c.	GY

1) Solo per cavi di collegamento standard EUCHNER

11.7. Collegamenti per modulo di ritenuta MGBS-...-AR-...-SH-... con connettore M23 (RC18)

Schema di collegamento B

Connettore (vista dal lato inserimento)	PIN	Denominazione	Funzione	Colore dei fili del cavo di collega- mento ¹⁾
	1	IMP	Tensione di esercizio del magnete 24 V DC	VT
	2	F11A	Ingresso di abilitazione canale A	RD
	3	F11B	Ingresso di abilitazione canale B	GY
	4	F01A	Uscita di sicurezza canale A	RD/BU
	5	F01B	Uscita di sicurezza canale B	GN
	6	UB	Tensione di esercizio dell'elettronica 24 V DC	BU
	7	RST	Ingresso reset	GY/PK
	8	OD	Uscita di segnalazione posizione porta	GN/WH
	9	OI	Uscita di segnalazione diagnosi	YE/WH
	10	OL	Uscita di segnalazione meccanismo di ritenuta	GY/WH
	11	-	n.c.	BK
	12	FE	Terra funzionale (per rispettare i requisiti EMC deve essere collegata)	GN/YE
	13	-	n.c.	PK
	14	-	n.c.	BN/GY
	15	-	n.c.	BN/YE
	16	-	n.c.	BN/GN
	17	-	n.c.	WH
	18	IMM	Tensione di esercizio del magnete 0 V DC	YE
	19	OVUB	Tensione di esercizio dell'elettronica 0 V DC	BN

1) Solo per cavi di collegamento standard EUCHNER

11.8. Collegamenti distributore a Y

(solo per l'esecuzione con 2 connettori M12)



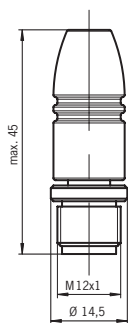
Importante!

La catena di finecorsa deve essere sempre chiusa con un connettore a ponte 097645.

Collegamenti modulo di ritenuta
MGBS-L1-... (1 connettore, 8
poli, maschio) e distributore a Y
(8 poli, femmina)

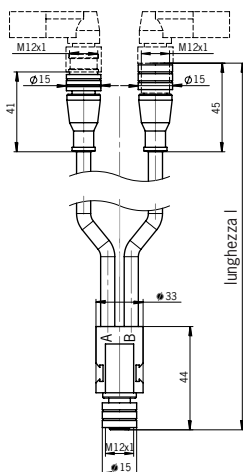
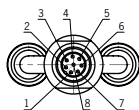
Pin	Funzione
X1.1	FI1B
X1.2	UB
X1.3	FO1A
X1.4	FO1B
X1.5	OL
X1.6	FI1A
X1.7	0 V
X1.8	RST

Connettore a ponte 097645
4 poli, maschio
(fig. simile)

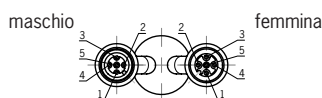


Distributore a Y con cavo
di collegamento 111696 o
112395

femmina



N. ord.	Lunghezza l [mm]
111696	200
112395	1000



Pin	Funzione	Pin	Funzione
X2.1	UB	X3.1	UB
X2.2	FO1A	X3.2	FI1A
X2.3	0 V	X3.3	0 V
X2.4	FO1B	X3.4	FI1B
X2.5	RST	X3.5	RST

11.9. Collegamento di un singolo MGBS-AR

In caso di utilizzo di un singolo MGBS-AR, collegare il dispositivo come mostra la Fig. 5. Le uscite di segnalazione possono essere collegate ad un sistema di controllo.

I moduli di ritenuta possono essere resettati tramite l'ingresso RST. Durante questa operazione all'ingresso RST verrà applicata per almeno 3 s una tensione di 24 V. Se l'ingresso RST non viene utilizzato, dovrà essere collegato a 0 V.



AVVERTENZA

In caso di guasto, perdita della funzione di sicurezza causata da collegamento errato.

- ▶ Per garantire la sicurezza, devono essere analizzate sempre ambedue le uscite di sicurezza (FO1A e FO1B).



Importante!

- ▶ L'esempio illustra solo una parte rilevante per il collegamento del sistema MGBS. L'esempio illustrato non rappresenta un progetto di sistema completo. L'utente è responsabile dell'integrazione sicura nel sistema generale. Sul sito www.euchner.com si trovano esempi di applicazione dettagliati. Basta inserire nella casella di ricerca il numero di ordinazione del modulo di ritenuta in questione. Nell'area *Downloads* si trovano tutti gli esempi di collegamento disponibili per il dispositivo.

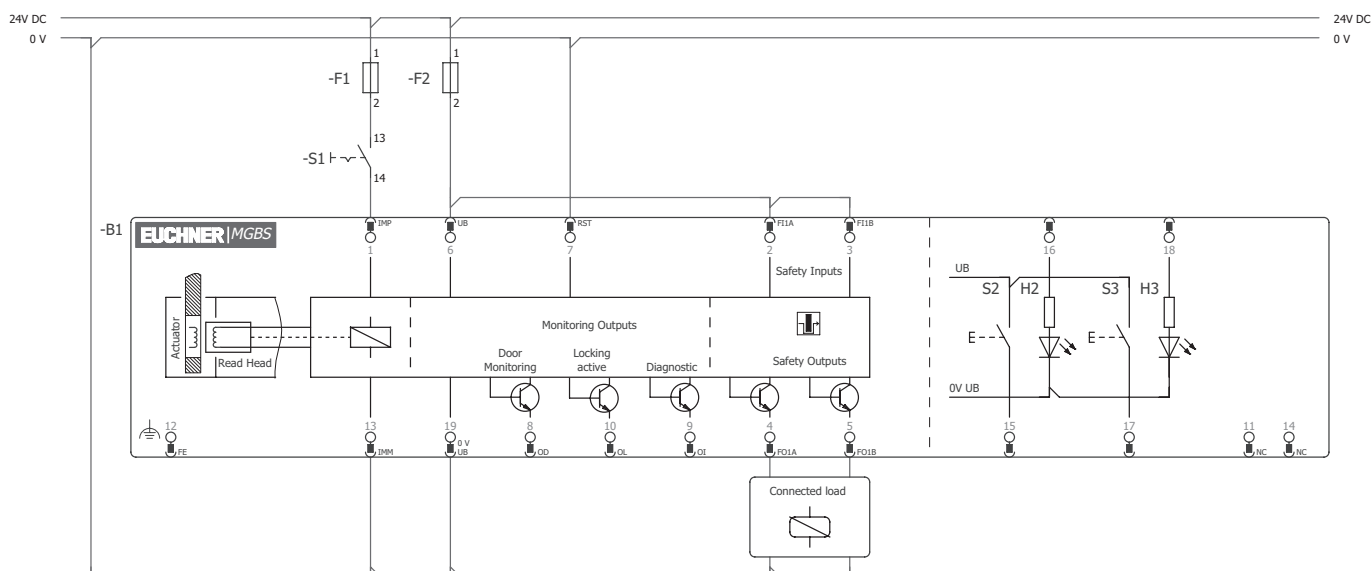


Fig. 5: Esempio di collegamento per funzionamento singolo; esecuzione con connettore M23

11.10. Collegamento di più MGBS-AR in una catena di finecorsa




Importante!

- ▶ Una catena di finecorsa AR può comprendere al massimo 20 moduli di ritenuta.
- ▶ L'esempio illustra solo una parte rilevante per il collegamento del sistema MGBS. L'esempio illustrato non rappresenta un progetto di sistema completo. L'utente è responsabile dell'integrazione sicura nel sistema generale. Sul sito www.euchner.com si trovano esempi di applicazione dettagliati. Basta inserire nella casella di ricerca il numero di ordinazione del modulo di ritenuta in questione. Nell'area *Downloads* si trovano tutti gli esempi di collegamento disponibili per il dispositivo.
- ▶ Per le avvertenze in merito all'analisi della sicurezza per le catene di finecorsa AR, vedere il capitolo 3. *Descrizione della funzione di sicurezza a pagina 6.*

Il collegamento in serie viene illustrato nell'esempio dell'esecuzione con 2 connettori M12. Il collegamento in serie dell'esecuzione con connettore RC18 si realizza in modo analogo, facendo però uso di morsetti di appoggio in un quadro elettrico.

I moduli di ritenuta dell'esecuzione con 2 connettori M12 vengono collegati in serie tramite cavi di collegamento preconfezionati e distributori a Y. Se un riparo viene aperto o in presenza di un'anomalia di un modulo di ritenuta, il sistema disattiva

la macchina. Con questa modalità di collegamento però, un sistema di controllo superiore non è in grado di riconoscere quale riparo è aperto o quale dei moduli di ritenuta presenta un'anomalia.

Le uscite di sicurezza  sono assegnate ai rispettivi ingressi di sicurezza del modulo di ritenuta a valle. F01A deve essere portato su F11A e F01B su F11B. Se i collegamenti vengono scambiati (ad es. F01A su F11B), il dispositivo passa in stato di anomalia.

Nel collegamento in serie, utilizzare sempre l'ingresso RST. Con questo ingresso reset, si possono resettare contemporaneamente tutti i moduli di ritenuta di una catena. Durante questa operazione all'ingresso RST dovrà essere applicata per almeno 3 s una tensione di 24 V. Fintanto che l'ingresso RST non viene utilizzato, dovrà essere collegato a 0 V.

Osservare quanto segue:

- ▶ Si dovrà utilizzare un segnale comune per tutti i moduli di ritenuta di una catena. Questo potrebbe provenire da un deviatore oppure dall'uscita di un sistema di controllo. Un pulsante, in questo caso, non è idoneo poiché durante l'esercizio il reset deve sempre essere applicato a GND (vedi fincorsa S3 alla Fig. 6 a pagina 29).
- ▶ Un reset deve essere effettuato contemporaneamente per tutti i moduli di ritenuta di una catena.

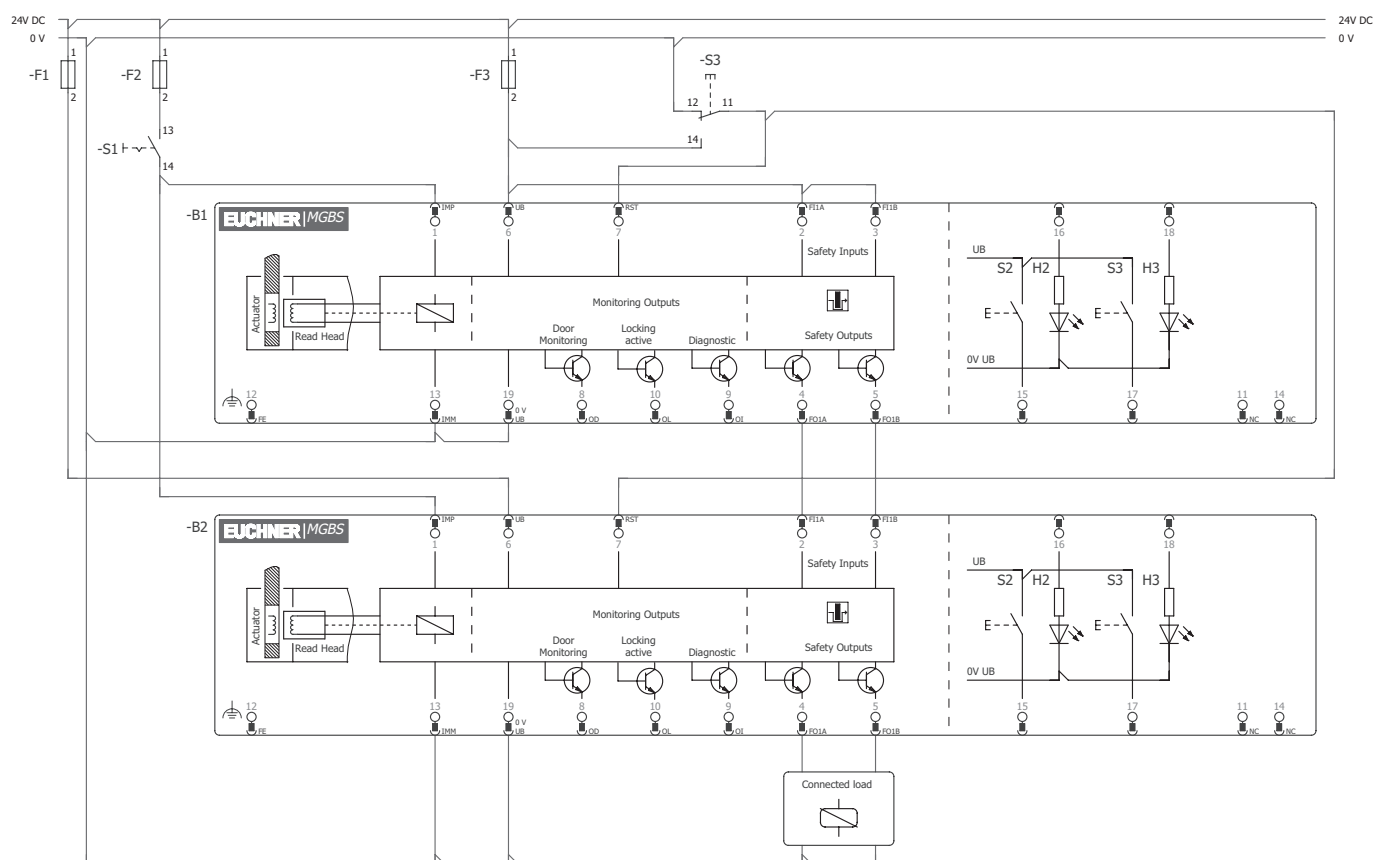


Fig. 6: Esempio di collegamento per una catena di fincorsa, esecuzione con connettore M23

11.11. Avvertenze per l'impiego con una centralina AR

Alcuni dispositivi possono essere collegati a una centralina AR.

Per maggiori informazioni consultare le istruzioni di impiego della rispettiva centralina AR.

I dispositivi occupano sulla centralina AR due uscite di segnalazione ciascuno. La prima uscita segnala la posizione del riparo (HIGH con riparo chiuso). La seconda uscita segnala la posizione del meccanismo di ritenuta (HIGH con meccanismo attivo).




AVVISO

I dispositivi nell'esecuzione Extended non possono essere utilizzati con le centraline AR.

11.12. Avvertenze per il funzionamento con sistemi di controllo sicuri

Per il collegamento ai sistemi di controllo sicuri osservare le seguenti prescrizioni:

- ▶ Per il sistema di controllo e per i moduli di ritenuta collegati utilizzare un'alimentazione comune.
- ▶ Per UB non deve essere utilizzata un'alimentazione temporizzata. Prelevare l'alimentazione direttamente dall'alimentatore. Quando si collega l'alimentazione a un morsetto di un sistema di controllo sicuro, questa uscita deve mettere a disposizione una corrente sufficiente.
- ▶ Collegare gli ingressi FI1A e FI1B sempre direttamente all'alimentatore o alle uscite FO1A e FO1B di un altro dispositivo AR della EUCHNER (collegamento in serie). Sugli ingressi FI1A e FI1B non devono essere applicati segnali temporizzati.
- ▶ Le uscite di sicurezza  (FO1A e FO1B) possono essere collegate agli ingressi sicuri di un sistema di controllo. Premessa: l'ingresso deve essere idoneo ai segnali sicuri temporizzati (segnali OSSD, come ad esempio quelli delle barriere fotoelettriche). Il sistema di controllo deve tollerare impulsi di prova sui segnali di ingresso. Normalmente questo può essere parametrizzato nel sistema di controllo. Osservare le avvertenze del produttore del sistema di controllo. Per le informazioni relative alla durata dell'impulso del modulo di ritenuta consultare il capitolo 14. *Dati tecnici a pagina 37.*
- ▶ Con il comando del meccanismo di ritenuta ad un canale, vale:
 - Il meccanismo di ritenuta (IMM) e il sistema di controllo devono avere la stessa massa.
- ▶ Con il comando a due canali della tensione del magnete attraverso le uscite sicure di un sistema di controllo, tener conto dei seguenti punti (vedere anche la Fig. 7 a pagina 30):
 - se possibile disattivare la temporizzazione delle uscite nel sistema di controllo;
 - vengono tollerati impulsi di prova fino a una durata massima di 5 ms.

Per molti dispositivi, l'area *Download / Applications / MGBS* del sito www.euchner.com offre esempi dettagliati per il collegamento e la parametrizzazione del sistema di controllo. In questo contesto vengono anche trattate in modo più specifico le eventuali particolarità dei vari dispositivi.

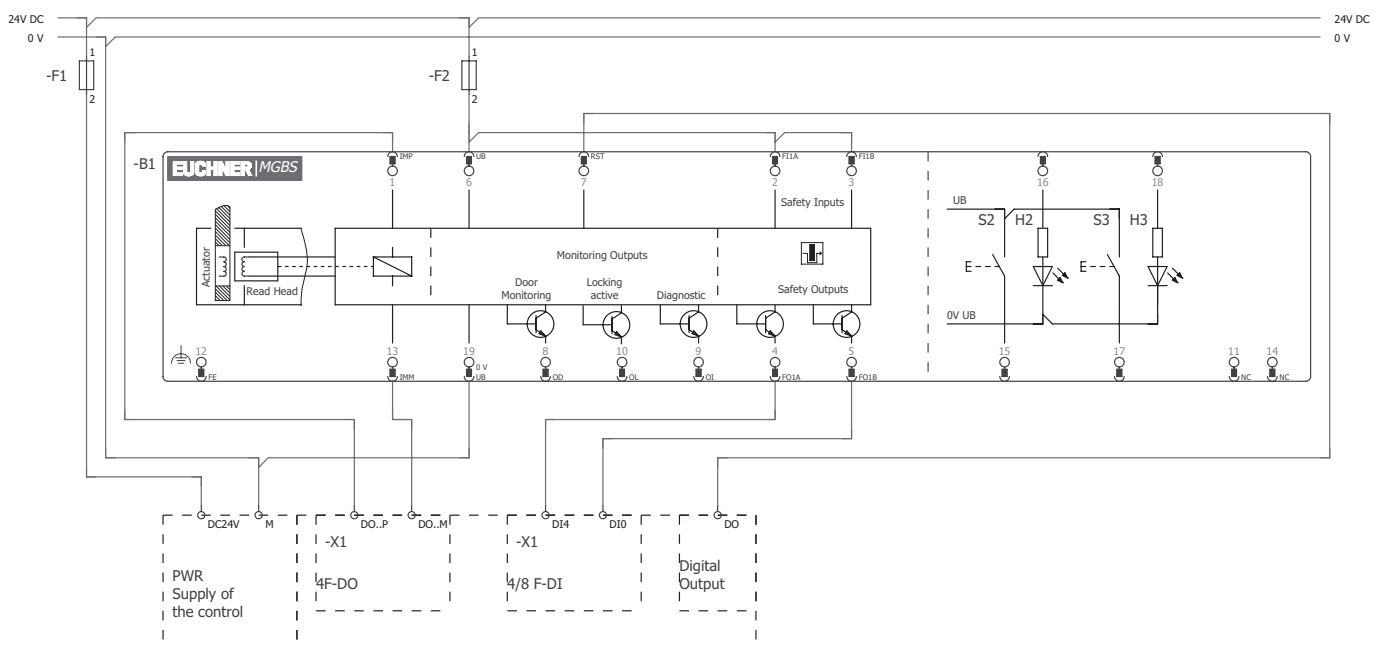


Fig. 7: Esempio per il collegamento su ET200

11.13. Collegamento del comando del meccanismo di ritenuta

11.13.1. Comando del meccanismo di ritenuta per le varianti con collegamento IMM

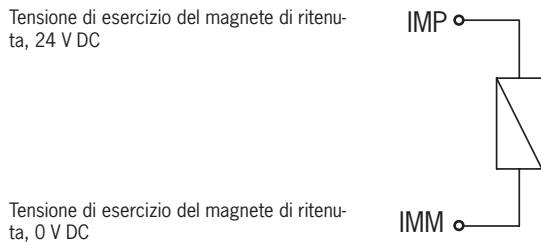


Fig. 8: Esempio con collegamento IMM

11.13.2. Comando del meccanismo di ritenuta per le varianti senza collegamento IMM

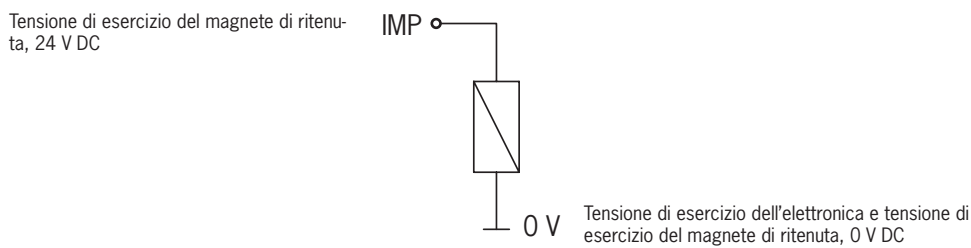


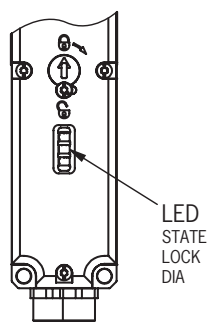
Fig. 9: Esempio senza collegamento IMM

12. Messa in servizio

12.1. Indicatori LED

La descrizione dettagliata delle funzioni di segnalazione si trova al capitolo 13. *Tabella degli stati del sistema a pagina 35.*

LED	Colore
STATE	verde
LOCK	giallo
DIA	rosso



12.2. Funzione di apprendimento per modulo maniglia (solo con valutazione Unicode)

Prima che il sistema costituisca un'unità funzionale, il modulo maniglia deve essere assegnato al modulo di ritenuta utilizzando una funzione di apprendimento.

Durante la procedura di apprendimento, le uscite di sicurezza sono disattivate, quindi il sistema si trova in stato sicuro.

La procedura di apprendimento avviene automaticamente. Il numero di procedure di apprendimento possibili è illimitato.



Consiglio!

Prima dell'attivazione, chiudere il riparo dove si trova il modulo maniglia da apprendere. La procedura di apprendimento si avvia subito dopo l'attivazione. Questo facilita l'apprendimento soprattutto nei collegamenti in serie e nei grandi impianti.



Importante!

- › L'apprendimento può essere effettuato solo se il dispositivo non presenta un errore interno.
- › I dispositivi in stato di fabbrica rimangono in condizione di apprendimento finché è stato appreso con successo il primo modulo maniglia. I moduli di ritenuta che sono già stati appresi una volta rimangono in condizione di apprendimento per circa 3 min. dopo ogni attivazione.
- › Quando si sottopone alla procedura di apprendimento un modulo maniglia nuovo, il modulo di ritenuta inibisce il codice di quello precedente. Questo codice non può essere appreso nuovamente con la procedura di apprendimento immediatamente successiva. Il codice inibito nel modulo di ritenuta viene di nuovo abilitato solo dopo l'apprendimento di un terzo codice.
- › Il modulo di ritenuta può funzionare soltanto con l'ultimo modulo maniglia sottoposto a procedura di apprendimento.
- › Se, durante l'apprendimento, il modulo di ritenuta riconosce il modulo maniglia appreso per ultimo, la condizione di apprendimento terminerà immediatamente e il modulo di ritenuta passerà nel funzionamento normale.
- › Se il modulo maniglia da apprendere si trova per meno di 30 s entro il campo di rilevamento, il modulo non verrà attivato.

12.2.1. Apprendimento del modulo maniglia

1. Predisporre la condizione di apprendimento:
 - Dispositivi in stato di fabbrica: condizione di apprendimento illimitata dopo l'attivazione.
 - Modulo di ritenuta già appreso: condizione di apprendimento per circa 3 min. dopo ogni attivazione.
- ➔ Indicazione della condizione di apprendimento, LED STATE lampeggia ripetutamente per 3 volte.
2. Durante l'apprendimento, inserire la linguetta del modulo maniglia.
 - ➔ L'apprendimento automatico inizia (durata circa 30 s).
Durante l'apprendimento il LED STATE lampeggia (circa 1 Hz).
Il lampeggio alternato dei LED STATE e DIA conferma che la procedura di apprendimento si è conclusa con successo.
Gli errori di apprendimento vengono segnalati dal LED DIA rosso e da un codice lampeggiante del LED STATE verde (vedere capitolo 13. *Tabella degli stati del sistema a pagina 35*).
3. Disattivare la tensione di esercizio UB (min. 3 s).
 - ➔ Il codice del modulo maniglia appena appreso viene attivato nel modulo di ritenuta.
4. Attivare la tensione di esercizio UB.
 - ➔ Il dispositivo opera in funzionamento normale.

12.2.2. Funzione di apprendimento nel collegamento in serie, sostituzione e apprendimento del dispositivo

Si consiglia di effettuare l'apprendimento dei moduli maniglia non nel collegamento in serie ma singolarmente. L'apprendimento in un collegamento in serie in generale funziona in modo analogo a quello nel funzionamento singolo, premesso però che i seguenti passi vengano rispettati. Per le catene di finecorsa miste si dovranno eventualmente rispettare anche altri passi (ad es. nelle catene con CES e CET). Osservare in questo caso le istruzioni di impiego degli altri dispositivi della catena.

I lavori sul cablaggio (ad es. durante la sostituzione di un dispositivo) devono essere eseguiti di norma fuori tensione. In certi impianti però è comunque necessario eseguire questi lavori e il successivo apprendimento durante l'esercizio.

Perché questo sia possibile, l'ingresso RST deve essere collegato come illustrato alla *Fig. 6 a pagina 29*.

Procedere come specificato di seguito:

1. Aprire il riparo sul quale deve essere sostituito il modulo di ritenuta o il modulo maniglia.
2. Montare il nuovo modulo di ritenuta o modulo maniglia e prepararli per la procedura di apprendimento (vedere capitolo 12.2.1. *Apprendimento del modulo maniglia a pagina 33*).
3. Chiudere tutti i ripari della catena e attivare il meccanismo di ritenuta.
4. Azionare il reset per almeno 3 s (24 V su RST).
 - ➔ Sul modulo di ritenuta che rileva un nuovo modulo maniglia lampeggia il LED verde con circa 1 Hz; l'apprendimento del modulo maniglia viene eseguito. Questo dura circa 30 s. Durante questa fase non spegnere il dispositivo e non azionare il reset! L'apprendimento è terminato quando i LED STATE e DIA lampeggiano alternandosi.
5. Azionare il reset per almeno 3 s (24 V su RST).
 - ➔ Il sistema si riavvia e riprende a lavorare nel funzionamento normale.

12.3. Controllo funzionale



AVVERTENZA

Lesioni mortali in caso di errori durante l'installazione e il controllo funzionale.

- › Prima di procedere al controllo funzionale, assicurarsi che nessuna persona si trovi nella zona pericolosa.
- › Osservare tutte le normative antinfortunistiche vigenti.

12.3.1. Prova funzionale meccanica

La linguetta del modulo maniglia deve potersi inserire facilmente nella testina di azionamento. Effettuare questa prova chiudendo più volte il riparo. Nei dispositivi con sblocchi meccanici (sblocco di emergenza o sblocco di fuga) occorre verificare anche il funzionamento corretto dello sblocco.

12.3.2. Prova funzionale elettrica

Al termine dell'installazione e dopo ogni guasto si deve effettuare una verifica completa della funzione di sicurezza. Procedere come specificato di seguito:

1. Attivare la tensione di esercizio.

- ➔ La macchina non deve avviarsi da sola.
- ➔ Il modulo di ritenuta eseguirà un test automatico. Il LED STATE verde lampeggia per 10 s a 5 Hz. In seguito, il LED STATE verde lampeggia ad intervalli regolari.

2. Chiudere tutti i ripari. In caso di meccanismo di ritenuta tramite forza magnetica: attivare il meccanismo di ritenuta.

- ➔ La macchina non deve avviarsi da sola. Il riparo non deve potersi aprire.
- ➔ Il LED STATE verde e il LED LOCK giallo si accendono in modo permanente.

3. Abilitare il funzionamento nel sistema di controllo.

- ➔ Non deve essere possibile disattivare il meccanismo di ritenuta finché il funzionamento è abilitato.

4. Disabilitare il funzionamento nel sistema di controllo e disattivare il meccanismo di ritenuta.

- ➔ Il riparo deve rimanere bloccato finché il pericolo di infortunio non sussiste più.
- ➔ Non deve essere possibile avviare la macchina finché il meccanismo di ritenuta è disattivato.

Ripetere le operazioni 2, 3 e 4 per ogni singolo riparo.

13. Tabella degli stati del sistema

Modalità di funzionamento	Azionatore/posizione porta	Uscite di sicurezza FOIA e FO1B	Uscita di segnalazione meccanismo di ritenuta OL	Uscita di segnalazione posizione porta OD	Indicatore LED Uscita		LOCK (giallo)	Stato
					STATE (verde)	DIA (rosso) e uscita di segnalazione diagnosi OI		
Test automatico	X	off	off	off	5 Hz (10 s)	○	○	Test automatico dopo power up
Funzionamento normale	chiuso	on	on	on		○		Funzionamento normale, porta chiusa e bloccata
	chiuso	off	on	on	1 volta inverso	○		Funzionamento normale, porta chiusa e bloccata, uscite di sicurezza non commutate perché: - finecorsa a monte nella catena di finecorsa segnala <i>Porta aperta</i> (solo nei collegamenti in serie)
	chiuso	off	off	on	1 volta inverso	○	○	Funzionamento normale, porta chiusa e non bloccata
	aperto	off	off	off	1 volta	○	○	Funzionamento normale, porta aperta
Procedura di apprendimento (solo Unicode)	aperto	off	off	off	3 volte	○	○	Dispositivo in condizione di apprendimento
	chiuso	off	X	on	1 Hz	○	○	Procedura di apprendimento
	X	off	X	X	↔		○	Conferma dopo una procedura di apprendimento terminata con successo
Indicazione di guasto	X	off	X	X	1 volta		○	Errore nell'apprendimento (solo Unicode) Azionatore allontanato dal campo di rilevamento prima di completare la procedura di apprendimento o rilevato azionatore difettoso
	X	off	off	off	2 volte		○	Errore ingresso (ad es. impulsi di prova mancanti, stato di commutazione non logico del finecorsa a monte nella catena di finecorsa)
	X	off	off	off	3 volte		○	Errore di lettura (ad es. azionatore difettoso)
	X	off	off	off	4 volte		○	Errore uscita (ad es. cortocircuito trasversale, perdita della capacità di commutazione)
	X	off	X	X	5 volte		○	Rilevato azionatore disabilitato
	X	off	off	off	○		X	Errore interno

Legenda dei simboli	Simbolo	Forma d'onda	Descrizione
	○		Il LED non è acceso
			Il LED è acceso
	1 volta inverso		Il LED è acceso, si spegne brevemente 1 volta
	5 Hz (10 s)		Il LED lampeggia per 10 s a 5 Hz
	3 volte		Il LED lampeggia tre volte, poi ripetizione
	↔		I LED lampeggiano alternandosi
	X		Qualsiasi stato

Una volta eliminata la causa, normalmente l'anomalia può essere resettata aprendo e richiudendo il riparo. Se ciononostante l'anomalia venisse ancora visualizzata, utilizzare la funzione di reset o staccare brevemente l'alimentazione. Se non si riesce a resettare l'anomalia neanche dopo un riavviamento, contattare il produttore.



Importante!

Se lo stato visualizzato del dispositivo non è compreso nella tabella degli stati, si deve presumere un errore interno del dispositivo. In questo caso contattare il produttore.

14. Dati tecnici



AVVISO

Se il prodotto è accompagnato da una scheda tecnica, valgono le indicazioni della scheda tecnica.

14.1. Dati tecnici per modulo di ritenuta MGBS-AR

Parametri	Valore			Unità
	min.	tipico	max.	
Informazioni generali				
Materiale				
- Testina del finecorsa	zama nichelata			
- Custodia del finecorsa	termoplastica rinforzata con fibra di vetro			
Posizione di installazione	qualsiasi			
Grado di protezione	con connettore M12	IP67/IP69/IP69K		
	con connettore M23	IP67		
	(avvitato, con relativo connettore)			
Classe secondo EN IEC 61558	III			
Grado di inquinamento	3			
Vita meccanica	1 x 10 ⁶ manovre			
Temperatura ambiente a UB = 24 V	-20	-	+55	°C
Velocità max. di azionamento modulo maniglia	20			m/min
Forza di azionamento/di estrazione/di ritenuta a 20 °C	10/20/20			N
Forza di ritenuta F _{max} ¹⁾	3900			N
Forza di ritenuta F _{Zh} ¹⁾ secondo EN ISO 14119	F _{Zh} = F _{max} /1,3 = 3000			N
Peso	circa 1,5			kg
Tipo di collegamento (a seconda dell'esecuzione)	2 connettori M12 da 5 e 8 poli / 1 connettore RC18 da 19 poli			
Tensione di esercizio UB (protetta da inversione di polarità, stabilizzata, ondulazione residua < 5 %)	24 ± 15% (PELV)			V DC
Assorbimento di corrente I _{UB}	40			mA
Per l'omologazione secondo UL vale	impiego solo con alimentazione Classe UL 2 o misure equivalenti			
Carico di commutazione secondo UL	DC 24 V, classe 2			
Protezione esterna (tensione d'esercizio UB) ²⁾	0,25	-	8	A
Protezione esterna (tensione d'esercizio magnete IMP) ²⁾	0,5	-	8	A
Tensione di isolamento nominale U _i	-	-	50	V
Rigidità dielettrica (impulsiva) nominale U _{imp}	-	-	0,5	kV
Corrente di cortocircuito nominale condizionata	100			A
Resistenza agli urti e alle oscillazioni	secondo EN 60947-5-3			
Requisiti di protezione EMC	secondo EN 60947-5-3			
Ritardo alla disponibilità	-	8	11	s
Tempo di rischio dispositivo singolo	-	-	260	ms
Ritardo del tempo di rischio per ogni dispositivo	5			ms
Tempo di inserzione	-	-	400	ms
Tempo di discrepanza	-	-	10	ms
Durata dell'impulso di prova	1			ms
Banda di frequenza	120 ... 130			kHz
Uscite di sicurezza F01A/F01B uscite a semiconduttori, PNP, a prova di cortocircuito				
Tensione di uscita U _{F01A} / U _{F01B} ³⁾				
- HIGH U _{F01A} /U _{F01B}	UB - 1,5	-	UB	V DC
- LOW U _{F01A} /U _{F01B}	0	-	1	
Corrente di commutazione per ogni uscita di sicurezza	1	-	150	mA
Categoria di impiego secondo EN 60947-5-2	DC-13 24 V 150 mA Attenzione: in presenza di carichi induttivi, le uscite devono essere protette da diodi di ricircolo			
Frequenza di commutazione ⁴⁾	0,5			Hz

Parametri	Valore			Unità
	min.	tipico	max.	
Uscite di segnalazione OL, OI, OD		PNP, a prova di cortocircuito		
Tensione di uscita	0,8 x UB	-	UB	V DC
Carico ammissibile	-	-	50	mA
Elettromagnete				
Tensione di esercizio dell'elettromagnete IMP (protetta da inversione di polarità, stabilizzata, ondulazione residua < 5 %)	DC 24 V +10%/-15%			
Assorbimento di corrente magnete I _{IMP}	400			mA
Potenza assorbita	6			W
Rapporto d'inserzione ED	100			%
Caratteristiche secondo EN ISO 13849-1 e EN IEC 62061 5)				
Durata di utilizzo	20			anni
Monitoraggio del meccanismo di ritenuta e della posizione del riparo				
Categoria	4			
Performance Level (PL)	e			
PFH _D	4,1 x 10 ⁻⁹ /h			
Comando del meccanismo di ritenuta				
Categoria	dipendente dal comando esterno (vale solo per meccanismi di ritenuta secondo il principio della corrente di riposo)			
Performance Level (PL)				
PFH _D				

1) Dipendente dal modulo maniglia usato.

2) Caratteristica di intervento media.

3) Valori con corrente di commutazione di 50 mA, senza considerare la lunghezza del cavo.

4) Corrisponde alla frequenza di azionamento.

5) Per la data di emissione vedere la dichiarazione di conformità al capitolo 18.

14.1.1. Tempi di sistema tipici

Per i valori esatti consultare i dati tecnici.

Ritardo alla disponibilità: dopo l'attivazione, il dispositivo esegue un test automatico. Solo al termine di tale procedura il sistema è operativo.

Tempo di inserzione delle uscite di sicurezza: il tempo di reazione max t_{on} è il tempo che parte dal momento in cui il riparo viene bloccato fino all'attivazione delle uscite di sicurezza.

Monitoraggio di simultaneità degli ingressi di sicurezza FI1A/FI1B: se per un tempo determinato gli ingressi di sicurezza hanno uno stato di commutazione diverso, le uscite di sicurezza \overline{t} (FO1A e FO1B) vengono disattivate. Il dispositivo passa in stato di anomalia.

Tempo di rischio secondo la norma EN 60947-5-3: se un modulo maniglia esce dal campo di rilevamento, le uscite di sicurezza \overline{t} (FO1A e FO1B) si disattiveranno al più tardi dopo il tempo di rischio.

Se si utilizzano diversi dispositivi in serie, aumenta il tempo di rischio dell'intera catena per ogni dispositivo supplementare. Per il calcolo applicare la seguente formula:

$$t_r = t_{r,e} + (n \times t_i)$$

t_r = tempo di rischio totale

$t_{r,e}$ = tempo di rischio per un dispositivo singolo (vedere Dati tecnici)

t_i = ritardo del tempo di rischio per ogni dispositivo

n = numero dei dispositivi supplementari (numero totale -1)

Tempo di discrepanza: le uscite di sicurezza \overline{t} (FO1A e FO1B) si attivano con un leggero sfasamento temporale. Avranno lo stesso stato di segnale al più tardi dopo il tempo di discrepanza.

Impulsi di prova sulle uscite di sicurezza: il dispositivo genera impulsi di prova propri sulle uscite di sicurezza \overline{t} (FO1A e FO1B). Questi impulsi di prova devono essere tollerati da un sistema di controllo a valle.

Normalmente questo può essere parametrizzato nei sistemi di controllo. Qualora il sistema di controllo in oggetto non dovesse essere parametrizzabile o se dovesse richiedere impulsi di prova più brevi, mettersi in contatto con la nostra assistenza.

Gli impulsi di prova vengono trasmessi anche con le uscite di sicurezza disattivate.

14.2. Omologazioni radio

FCC ID: 2AJ58-05

IC: 22052-05



FCC/IC-Requirements

This device complies with part 15 of the FCC Rules and with Industry Canada's licence-exempt RSSs. Operation is subject to the following two conditions:

- 1) This device may not cause harmful interference, and
- 2) this device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation.

Changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

NOTE: This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class A digital device, pursuant to part 15 of the FCC Rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference when the equipment is operated in a commercial environment. This equipment generates, uses, and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instruction manual, may cause harmful interference to radio communications.

Operation of this equipment in a residential area is likely to cause harmful interference in which case the user will be required to correct the interference at his own expense.

Le présent appareil est conforme aux CNR d'Industrie Canada applicables aux appareils radio exempts de licence. L'exploitation est autorisée aux deux conditions suivantes :

- (1) l'appareil ne doit pas produire de brouillage, et
- (2) l'utilisateur de l'appareil doit accepter tout brouillage radioélectrique subi, même si le brouillage est susceptible d'en compromettre le fonctionnement.

Supplier's Declaration of Conformity

47 CFR § 2.1077 Compliance Information

Unique Identifier:

MGBS-P-I-AR SERIES
MGBS-P-I1-AR SERIES
MGBS-P-I2-AR SERIES
MGBS-P-IBI-AR SERIES
MGBS-P-L1-AR SERIES
MGBS-P-L2-AR SERIES
MGBS-P-LBI-AR SERIES
MGBS-P-I-AP SERIES
MGBS-P-I1-AP SERIES
MGBS-P-I2-AP SERIES
MGBS-P-IBI-AP SERIES
MGBS-P-L1-AP SERIES
MGBS-P-L2-AP SERIES
MGBS-P-LBI-AP SERIES

Responsible Party – U.S. Contact Information

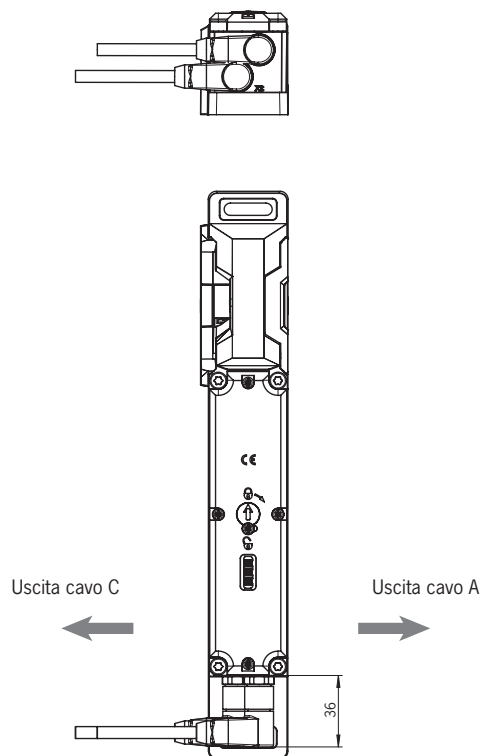
EUCHNER USA Inc.

1860 Jarvis Avenue
Elk Grove Village, Illinois 60007

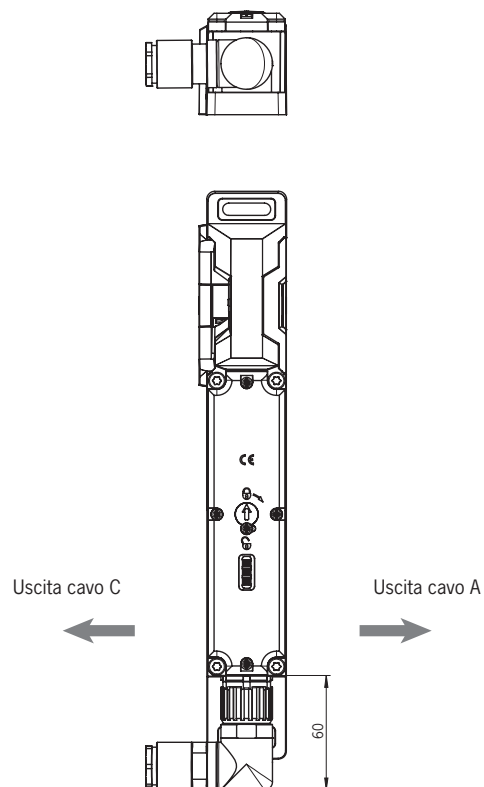
+1 315 701-0315
info(at)euchner-usa.com
<http://www.euchner-usa.com>

14.3. Varianti dimensionali

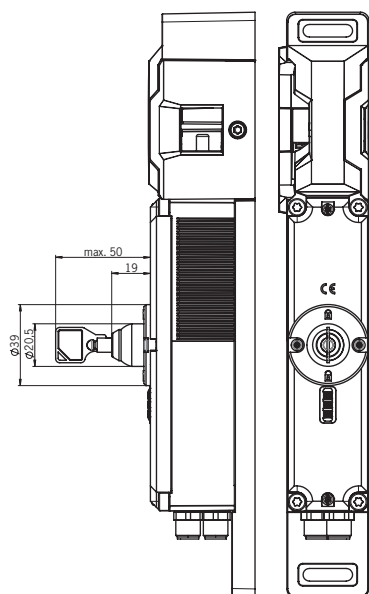
2 connettori M12



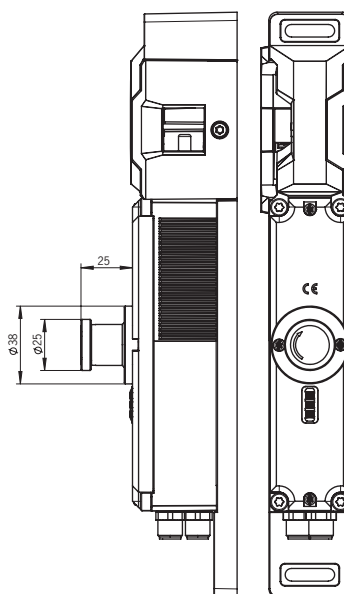
Connettore M23



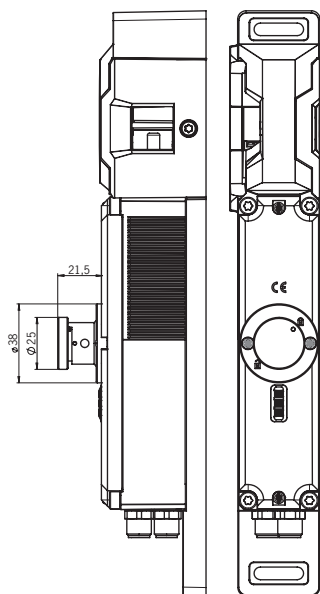
Con sblocco ausiliario a chiave



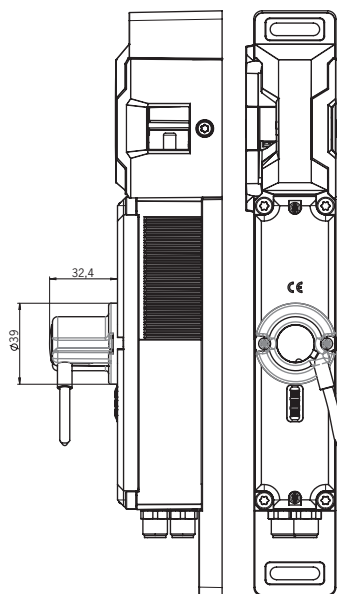
Con sblocco a ritorno automatico




Con sblocco di emergenza




Con sblocco a cavo bowden



15. Informazioni per l'ordinazione e accessori

	<p>Consiglio!</p> <p>Gli accessori adatti, come cavi o materiale di montaggio si trovano sul sito www.euchner.com. A questo scopo, inserire nella casella di ricerca il numero di ordinazione dell'articolo e aprire la pagina dell'articolo. Nell'area <i>Accessories</i> sono elencati gli accessori che si possono combinare con l'articolo.</p>
---	---


16. Controlli e manutenzione

	<p>AVVERTENZA</p> <p>Pericolo di lesioni gravi in seguito alla perdita della funzione di sicurezza.</p> <ul style="list-style-type: none"> ▸ In caso di danneggiamenti o di usura si deve sostituire l'intero modulo di ritenuta compreso il modulo maniglia. Non è ammessa la sostituzione di singoli componenti o gruppi. ▸ Verificare il corretto funzionamento del dispositivo ad intervalli regolari e dopo qualsiasi guasto. Per le indicazioni sugli intervalli temporali consultare il paragrafo 8.2 della norma EN ISO 14119:2013.
---	--

Per garantire un funzionamento corretto e durevole si consiglia comunque di controllare regolarmente:

- la funzione di commutazione (vedere capitolo 12.3. *Controllo funzionale a pagina 34*),
- tutte le funzioni supplementari (ad es. sblocco di fuga, inserto di bloccaggio, ecc.),
- il fissaggio saldo dei dispositivi e dei collegamenti,
- l'eventuale presenza di sporco.

Non sono necessari interventi di manutenzione. Interventi di riparazione sul dispositivo devono essere effettuati solo da parte del produttore.

	<p>AVVISO</p> <p>L'anno di costruzione è indicato sull'incisione laser, nell'angolo in basso a destra. Il numero di versione attuale in formato (V X.X.X) è indicato anch'esso sul dispositivo.</p>
---	--

17. Assistenza

Per informazioni e assistenza rivolgersi a:

EUCHNER GmbH + Co. KG
Kohlhammerstraße 16
70771 Leinfelden-Echterdingen

Assistenza telefonica:
+49 711 7597-500

E-mail:
support@euchner.de

Internet:
www.euchner.com

18. Dichiarazione di conformità

La dichiarazione UE di conformità si trova sul sito www.euchner.com. A questo scopo, inserire nella casella di ricerca il numero di ordinazione del dispositivo in questione. Il documento è disponibile nell'area Downloads.

Euchner GmbH + Co. KG
Kohlhammerstraße 16
70771 Leinfelden-Echterdingen
info@euchner.de
www.euchner.com

Edizione:
2527246-03-06/23

Titolo:
Istruzioni di impiego Sistema di sicurezza MGBS-P-L.-AR...
(traduzione delle istruzioni di impiego originali)

Copyright:
© EUCHNER GmbH + Co. KG, 06/2023

Con riserva di modifiche tecniche, tutti i dati sono soggetti a
modifiche.